

区分的費用関数をもつ動的在庫モデルの最適政策（Ⅱ）

児玉 正憲・坂口 通則

(受付 1999年5月31日)

目 次

はしがき

1. 数学モデル
2. 最適政策を求める手順が簡単になるための十分条件
(以上経済科学研究第2巻第2号)
3. 分布関数および費用関数の特定化

むすび

参考文献

3. 分布関数および費用関数の特定化

費用関数 $H_i(z) (i=1,2)$ および密度関数 $\phi(b)$ を特定化し、詳細に解析しよう。

3.1 費用関数の特定化

3.1.1. 具体例 1

まず、 $R_1 > d_2 + \frac{c}{2d_1}$ をみたす正の実数 d_1, d_2, d_3 に対して、 $H_i(z) (i=1,2)$ を次の式で定義する。

$$H(z) = \begin{cases} H_1(z), & z \leq R_1 \\ H_2(z), & z > R_1 \end{cases}$$

$$H_1(z) = d_1(z - d_2)^2 + d_3, \quad d_1, d_2, d_3 > 0 \quad (3)$$

$$H_2(z) = 2d_1(R_1 - d_2)z + d_1 + (d_2^2 - R_1^2) + d_3 \quad (4)$$

このとき、

$$H_1(R_1) = H_2(R_2) = d_1(R_1 - d_2)^2 + d_3 \quad (5)$$

$$H'_1(R_1) = H'_2(R_1) = 2d_1(R_1 - d_2) \quad (6)$$

となる。また、 $H'_1(z) = 2d_1(z - d_2) = 0$ より、 $z = d_2 = \bar{x}_1^1$ を得る。

仮定より、 $H'_1(R_1) = 2d_1(R_1 - \bar{x}_1^1) > 0$ よって $R_1 > \bar{x}_1^1$

定理 1 の仮定 $\lim_{z \rightarrow \infty} H'_2(z) > c$ は $2d_1(R_1 - \bar{x}_1^1) = H'_2(R_1) > c$ より、成り立つ。

よって

$$H'_1(R_1) = H'_2(R_1) > \alpha c \quad (7)$$

となり、この場合は

ケース (1) : $H'_1(R_1) > 0, F_1^{1'}(R_1) > 0, \dots, F_{N-1}^{1'}(R_1) > 0$
だけを考察すればよい

さて、 $F_1^{1'}(z), F_2^{1'}(z)$ を評価しよう。定理 1 の証明と同様にして式(2)から $z \leq R_1$ に対して

$$\begin{aligned} F_1^{1'}(z) &= H'_1(z) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_1^1} H'_1(z-b)\phi(b)db \\ &= 2d_1(z-\bar{x}_1^1) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_1^1} 2d_1(z-\bar{x}_1^1-b)\phi(b)db \\ &= 2d_1(z-\bar{x}_1^1)[1 + \alpha \Phi(z-\bar{x}_1^1)] - \alpha c - 2\alpha d_1 G(z-\bar{x}_1^1) \end{aligned} \quad (8)$$

となる。また、

$$\begin{aligned} F_1^{1'}(\bar{x}_1^1) &= -\alpha c < 0, \quad F_1^{1'}(R_1) \geq 2d_1(R_1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c > 0 \\ F_1^{1''}(z) &= 2d_1[1 + \alpha \Phi(z-\bar{x}_1^1)] > 0 \end{aligned}$$

であるから、 $F_1^{1'}(z) = 0$ は唯一の正根 \bar{x}_2^1 をもち、 $R_1 > \bar{x}_2^1 > \bar{x}_1^1$ である。

次に、 $z \leq R_1$ に対して、 $F_2^{1'}(z)$ を評価しよう。

$$\begin{aligned} F_2^{1'}(z) &= H'_1(z) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_2^1} F_1^{1'}(z-b_1)\phi(b_1)db_1 \\ &= H'_1(z) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_2^1} \left\{ 2d_1(z-\bar{x}_1^1-b_1) - \alpha c \right. \\ &\quad \left. + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_1^1-b_1} 2d_1(z-\bar{x}_1^1-b_1-b_2)\phi(b_2)db_2 \right\} \phi(b_1)db_1 \\ &= 2d_1(z-\bar{x}_1^1) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_2^1} \left\{ 2d_1(z-\bar{x}_1^1-b_1)[1 + \alpha \Phi(z-\bar{x}_1^1-b_1)] - \alpha c \right. \\ &\quad \left. + 2\alpha d_1 G(z-\bar{x}_1^1-b_1) \right\} \phi(b_1)db_1 \\ &= 2d_1(z-\bar{x}_1^1) - \alpha c + \alpha \left\{ [2d_1(\bar{x}_1^1 - \bar{x}_1^1)(1 + \alpha \Phi(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)) - \alpha c \right. \\ &\quad \left. - 2\alpha d_1 G(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)] \Phi(z-\bar{x}_2^1) + 2d_1 \int_0^{z-\bar{x}_2^1} [1 + \alpha \Phi(z-\bar{x}_1^1-b_1)] \Phi(b_1)db_1 \right\} \\ &= [2d_1(z-\bar{x}_1^1) - \alpha c][1 + \alpha \Phi(z-\bar{x}_2^1)] - 2\alpha d_1 G(z-\bar{x}_2^1) \\ &\quad + 2\alpha^2 d_1[(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)\Phi(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - G(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)]\Phi(z-\bar{x}_2^1) \end{aligned} \quad (9)$$

$$\begin{aligned}
 & + 2\alpha^2 d_1 \int_0^{z-\bar{x}_2^1} \Phi(z - \bar{x}_1^1 - b_1) \Phi(b_1) db_1 \\
 & = [2d_1(z - \bar{x}_1^1) - \alpha c] [1 + \alpha \Phi(z - \bar{x}_2^1)] - 2\alpha d_1 G(z - \bar{x}_2^1) \\
 & \quad - \alpha [2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c] \Phi(z - \bar{x}_2^1) + 2\alpha^2 d_1 \Phi^*(z - \bar{x}_2^1, z - \bar{x}_1^1) \\
 & \quad (\because F_1^1'(\bar{x}_2^1) = 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) [1 + \alpha \Phi(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)] - \alpha c - 2\alpha d_1 G(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) = 0) \\
 & \quad 2\alpha d_1 [G(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - (\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) \Phi(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)] = 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c
 \end{aligned} \tag{10}$$

ここに

$$\bar{\Phi}^*(z - \bar{x}_2^1, z - \bar{x}_1^1) = \int_0^{z-\bar{x}_2^1} \Phi(z - \bar{x}_1^1 - b) \Phi(b) db$$

また,

$$\begin{aligned}
 F_2^1'(\bar{x}_2^1) &= 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c \leq 0 \\
 (\because F_1^1'(\bar{x}_2^1) &= 2\alpha_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c + \alpha \int_0^{\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1} 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - b) \phi(b) db = 0, \\
 0 \leq \bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - b &\leq \bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1, F_1^1'(\bar{x}_2^1) = 0 \text{ より})
 \end{aligned}$$

$$F_2^1'(R_1) \geq 2d_1(R_1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c > 0,$$

$$F_2^1''(z) = 2d_1 + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_2^1} F_1^1''(z-b) \phi(b) db > 0 \quad (\because F_1^1'(\bar{x}_2^1) = 0) \quad \bar{x}_2^1 < z < R_1$$

であるから, $F_2^1'(z) = 0$ は唯一の正根 \bar{x}_3^1 をもち, $R_1 > \bar{x}_3^1 \geq \bar{x}_2^1 > \bar{x}_1^1$.

3.1.2. 具体例 2 $R_1 > d_2 = \bar{x}_1^1$ をみたす正の実数 d_1, d_2, d_3 に対して, $H_i(z)$ ($i = 1, 2$) を次の式で定義する。

$$H(z) = \begin{cases} H_1(z), & z \leq R_1 \\ H_2(z), & z > R_1 \end{cases}$$

$$H_1(z) = d_1(z - \bar{x}_1^1)^2 + d_3 \tag{11}$$

$$H_2(z) = \frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1)^3}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} + \frac{d_1(R_1 - \bar{x}_1^1)^2}{3} + d_3 \tag{12}$$

このとき

$$H_1(R_1) = H_2(R_1) = d_1(R_1 - \bar{x}_1^1)^2 + d_3, H_1'(R_1) = H_2'(R_1) = 2d_1(R_1 - \bar{x}_1^1)$$

$$H_1'(z) = 2d_1(z - \bar{x}_1^1), \quad H_2'(z) = \frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1)^2}{(R_1 - \bar{x}_1^1)}, \quad \lim_{z \rightarrow \infty} H_2'(z) = \infty$$

となる。

この例で、 $F_k^1(R_1)$ の符号を決める多くのケースを考察しよう。

$$0 < H'_1(R_1) < \frac{\alpha c}{1 + \alpha} \Leftrightarrow 0 < d_1 < \frac{\alpha c}{2(1 + \alpha)(R_1 - \bar{x}_1^1)} \quad (13)$$

このときは、

ケース (N) : $H'_1(R_1) > 0, F_1^1(R_1) \leq 0, \dots, F_{N-1}^1(R_1) \leq 0$

だけを考察すればよい。式(13)のもとで $F_1^{2'}(z), F_2^{2'}(z)$ を評価しよう。

$(H'_1(R_1) > 0, F_1^1(R_1) \leq 0)$ の場合

$z \geq R_1$ に対して

$$\begin{aligned} F_1^{2'}(z) &= H'_2(z) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-R_1} H'_2(z-b)\phi(b)db + \alpha \int_{z-R_1}^{z-\bar{x}_1^1} H'_1(z-b)\phi(b)db \\ &= \frac{2d_1(z-\bar{x}_1^1)^2}{(R_1 - \bar{x}_1^1)} - \alpha c + \frac{2\alpha d_1}{(R_1 - \bar{x}_1^1)} \int_0^{z-R_1} (z - \bar{x}_1^1 - b)^2 \phi(b)db \\ &\quad + 2\alpha d_1 \int_{z-R_1}^{z-\bar{x}_1^1} (z - \bar{x}_1^1 - b)\phi(b)db \\ &= \frac{2d_1(z-\bar{x}_1^1)^2[1 + \alpha \Phi(z-R_1)]}{(R_1 - \bar{x}_1^1)} - \alpha c + \frac{2d_1\alpha[-2(z-\bar{x}_1^1)G(z-R_1) + \Phi_2(z-R_1)]}{(R_1 - \bar{x}_1^1)} \\ &\quad + 2\alpha d_1 \{(z-\bar{x}_1^1)[\Phi(z-\bar{x}_1^1) - \Phi(z-R_1)] - [G(z-\bar{x}_1^1) - G(z-R_1)]\} \end{aligned} \quad (14)$$

ここに

$$\Phi_2(z) = \int_0^z b^2 \phi(b)db$$

また、

$$F_1^{2'}(R_1) = F_1^1(R_1) < 0$$

$$\lim_{z \rightarrow \infty} F_1^{2'}(z) > 0, \quad F_1^{2''}(z) > 0, \quad z > R_1$$

が成り立つから、 $F_1^{2'}(z) = 0$ は唯一の根 $\bar{x}_2^2 (> R_1)$ をもつ。

$(H'_1(R_1) > 0, F_1^{1'}(R_1) \leq 0, F_2^{1'}(R_1) \leq 0)$ の場合

$$\begin{aligned}
 F_2^{2'}(z) &= H'_2(z) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_2^2} F_1^{2'}(z-b)\phi(b)db \\
 &= H'_2(z) - \alpha c + \alpha \left\{ \int_0^{z-\bar{x}_2^2} \left[(H'_2(z-b_1) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-R_1-b_1} H'_2(z-b_1-b_2)\phi(b_2)db_2) \right. \right. \\
 &\quad \left. \left. + \alpha \int_{z-R_1-b_1}^{z-\bar{x}_1^1-b_1} H'_1(z-b_1-b_2)\phi(b_2)db_2 \right] \phi(b_1)db_1 \right\} \tag{15}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \frac{2d_1(z-\bar{x}_1^1)^2}{(R_1-\bar{x}_1^1)} - \alpha c + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_2^2} \left\{ \frac{2d_1(z-\bar{x}_1^1-b_1)^2 [1+\alpha\Phi(z-R_1-b_1)]}{(R_1-\bar{x}_1^1)} - \alpha c \right. \\
 &\quad \left. + \frac{2\alpha d_1 [\Phi_2(z-R_1-b_1) - 2(z-\bar{x}_1^1-b_1)G(z-R_1-b_1)]}{(R_1-\bar{x}_1^1)} \right. \\
 &\quad \left. + 2\alpha d_1 [(z-\bar{x}_1^1-b_1)(\Phi(z-\bar{x}_1^1-b_1) - \Phi(z-R_1-b_1)) - (G(z-\bar{x}_1^1-b_1) - G(z-R_1-b_1))] \right\} \phi(b_1)db_1 \tag{16}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \frac{2d_1(z-\bar{x}_1^1)^2 [1+\alpha\Phi(z-\bar{x}_2^2)]}{(R_1-\bar{x}_1^1)} - \alpha c [1+\alpha\Phi(z-\bar{x}_2^2)] \\
 &\quad + \frac{2\alpha d_1}{(R_1-\bar{x}_1^1)} \left\{ \Phi_2(z-\bar{x}_2^2) - 2(z-\bar{x}_1^1)G(z-\bar{x}_2^2) \right\} \\
 &\quad + \frac{2\alpha^2 d_1}{(R_1-\bar{x}_1^1)} \left\{ [(z-\bar{x}_1^1)^2 \Phi_0^*(z-\bar{x}_2^2, z-R_1) - 2(z-\bar{x}_1^1)\Phi_1^*(z-\bar{x}_2^2, z-R_1) \right. \\
 &\quad \left. + \Phi_2^*(z-\bar{x}_2^2, z-R_1)] + [\Phi_2(\bar{x}_2^2-R_1)\Phi(z-\bar{x}_2^2) + \Phi_2^*(z-R_1, z-R_1) \right. \\
 &\quad \left. - \Phi_2^*(\bar{x}_2^2-R_1, z-R_1)] + [-2(z-\bar{x}_1^1)(G(\bar{x}_2^2-R_1)\Phi(z-\bar{x}_2^2) + \Phi_1^*(z-R_1, z-R_1) \right. \\
 &\quad \left. - \Phi_1^*(\bar{x}_2^2-R_1, z-R_1))] + 2G_1^*(z-\bar{x}_2^2, z-R_1) \right\} \\
 &\quad + 2\alpha^2 d_1 \left\{ (z-\bar{x}_1^1)[\Phi_0^*(z-\bar{x}_2^2, z-\bar{x}_1^1) - \Phi_0^*(z-\bar{x}_2^2, z-R_1)] \right. \\
 &\quad \left. - [\Phi_1^*(z-\bar{x}_2^2, z-\bar{x}_1^1) - \Phi_1^*(z-\bar{x}_2^2, z-R_1)] - [G(\bar{x}_2^2-\bar{x}_1^1)\Phi(z-\bar{x}_2^2) \right. \\
 &\quad \left. + \Phi_1^*(z-\bar{x}_1^1, z-\bar{x}_1^1) - \Phi_1^*(\bar{x}_2^2-\bar{x}_1^1, z-\bar{x}_1^1)] - G(\bar{x}_2^2-R_1)\Phi(z-\bar{x}_2^2) \right. \\
 &\quad \left. + \Phi_1^*(\bar{x}_2^2-R_1, z-R_1) - \Phi_1^*(z-R_1, z-R_1)] \right\} \tag{17}
 \end{aligned}$$

ここに

$$\begin{aligned}\Phi_0^*(u, v) &= \int_0^u \Phi(v-b)\phi(b)db \\ \Phi_1^*(u, v) &= \int_0^u \Phi(v-b)b\phi(b)db \\ \Phi_2^*(u, v) &= \int_0^u \Phi(v-b)b^2\phi(b)db \\ G_1^*(u, v) &= \int_0^u G(v-b)b\phi(b)db\end{aligned}$$

また,

$$F_2^{2'}(\bar{x}_2^2) = \frac{2d_1(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^2}{(R_1 - \bar{x}_1^1)} - \alpha c \leq 0 \quad (\therefore F_1^{2'}(\bar{x}_2^2) = 0, \text{ 式(10)の第2項, 第3項は正より})$$

$$\lim_{z \rightarrow \infty} F_2^{2'}(z) > 0, \quad F_2^{2''}(x) > 0$$

が成り立つから, 条件 $H'_1(R_1) > 0, F_1^{1'}(R_1) \leq 0, F_2^{1'}(R_1) \leq 0$ のもとで, $F_2^{2'}(z) = 0$ は唯一の根 $\bar{x}_3^2 (\geq \bar{x}_2^2 > R_1)$ をもつ。

3.1.3. 次に具体例 2 で, 式(18)を満たす $H'_1(R_1)$ の範囲を求めよう。

$$\frac{\alpha c}{1+\alpha} < H'_1(R_1) < \frac{\alpha c(1+\alpha)}{1+\alpha+\alpha^2}, \quad F_1^{1'}(R_1) > 0 \quad (18)$$

$$F_1^{1'}(R_1) = H'_1(R_1)[1 + \alpha\Phi(R_1 - \bar{x}_1^1)] - \alpha c - 2\alpha d_1 G(R_1 - \bar{x}_1^1)$$

より

$$F_1^{1'}(R_1) \geq 0 \Leftrightarrow H'_1(R_1) \geq \frac{\alpha[c + 2d_1G(R_1 - \bar{x}_1^1)]}{1 + \alpha\Phi(R_1 - \bar{x}_1^1)} \quad (19)$$

となり,

$\alpha c / (1+\alpha) < \alpha[c + 2d_1G(R_1 - \bar{x}_1^1)] / [1 + \alpha\Phi(R_1 - \bar{x}_1^1)]$ は常に成り立つが, $\alpha c (1+\alpha) / (1+\alpha+d^2)$, $\alpha [c + 2d_1G(R_1 - \bar{x}_1^1)] / [1 + \alpha\Phi(R_1 - \bar{x}_1^1)]$ の大小関係は不明である。したがって式(18)を満たす $H'_1(R_1)$ の範囲を求めるため, 次の 2 つの場合に分けて検討する。

$$(i) \quad \frac{\alpha c(1+\alpha)}{1+\alpha+\alpha^2} > \frac{\alpha[c + 2d_1(R_1 - \bar{x}_1^1)]}{1 + \alpha\Phi(R_1 - \bar{x}_1^1)}$$

このとき, 式(18)の条件は,

$$\frac{\alpha[c + 2d_1G(R_1 - \bar{x}_1^1)]}{1 + \alpha\Phi(R_1 - \bar{x}_1^1)} < H'_1(R_1) \leq \frac{\alpha c(1+\alpha)}{1+\alpha+\alpha^2} \quad (20)$$

となり, $F_2^{1'}(R_1) \leq 0, \dots, F_{N-1}^{1'}(R_1) \leq 0$ および $F_1^{1'}(R_1) > 0$ が成立するから, ケース (N-1)だけ考察すればよい。

ケース (N-1) : $H'_1(R_1) > 0, F_1^{1'}(R_1) > 0, F_2^{1'}(R_1) \leq 0, \dots, F_{N-1}^{1'}(R_1) \leq 0$

$(H'_1(R_1) > 0, F_1^{1'}(R_1) > 0, F_2^{1'}(R_1) \leq 0)$ の場合

このとき $z \geq R_1$ に対して $F_2^{2'}(z)$ は,

$$\begin{aligned}
 F_2^{2'}(z) &= H'_2(z) + \alpha \int_0^\infty f'_2(z-b) \phi(b) db \\
 &= H'_2(z) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-R_1} F_1^{2'}(z-b) \phi(b) db + \alpha \int_{z-R_1}^{z-\bar{x}_2^1} F_1^{1'}(z-b) \phi(b) db \\
 &= H'_2(z) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-R_1} (H'_2(z-b_1) - \alpha c) \phi(b_1) db_1 \\
 &\quad + \alpha \int_{z-R_1}^{z-\bar{x}_2^1} (H'_1(z-b_1) - \alpha c) \phi(b_1) db_1 \\
 &\quad + \alpha^2 \int_0^{z-R_1} \left(\int_0^{z-R_1-b_1} H'_2(z-b_1-b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
 &\quad + \int_{z-R_1-b_1}^{z-\bar{x}_1^1-b_1} H'_1(z-b_1-b_2) \phi(b_2) db_2 \Big) \phi(b_1) db_1 \\
 &+ \alpha^2 \int_{z-R_1}^{z-\bar{x}_2^1} \left(\int_0^{z-\bar{x}_1^1-b_1} H'_1(z-b_1-b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
 &= \frac{2d_1(z-\bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} - \alpha c + \alpha \int_0^{z-R_1} \left[\frac{2d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} (z - \bar{x}_1^1 - b_1)^2 - \alpha c \right] \phi(b_1) db_1 \\
 &\quad + \alpha \int_{z-R_1}^{z-\bar{x}_2^1} [2d_1(z - \bar{x}_1^1 - b_1) - \alpha c] \phi(b_1) db_1 \\
 &\quad + \alpha^2 \int_0^{z-R_1} \left(\int_0^{z-R_1-b_1} \frac{2d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} (z - \bar{x}_1^1 - b_1 - b_2)^2 \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
 &\quad + \alpha^2 \int_0^{z-R_1} \left(\int_{z-R_1-b_1}^{z-\bar{x}_1^1-b_1} 2d_1(z - \bar{x}_1^1 - b_1 - b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
 &\quad + \alpha^2 \int_{z-R_1}^{z-\bar{x}_2^1} \left(\int_0^{z-\bar{x}_1^1-b_1} 2d_1(z - \bar{x}_1^1 - b_1 - b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \tag{21} \\
 &= \frac{2d_1(z-\bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} - \alpha c + \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \{(z - \bar{x}_1^1)^2 \Phi(z - R_1) - 2(z - \bar{x}_1^1) G(z - R_1)\}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & +\Phi_2(z-R_1)\} - \alpha^2 c \Phi(z-R_1) + 2\alpha d_1 \{(z-\bar{x}_1^1)[\Phi(z-\bar{x}_2^1) - \Phi(z-R_1)] \\
 & - [G(z-\bar{x}_2^1) - G(z-R_1)]\} - \alpha^2 c [\Phi(z-\bar{x}_2^1) - \Phi(z-R_1)] \\
 & + \frac{2\alpha^2 d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \{(z-\bar{x}_1^1)^2 \Phi_0^*(z-R_1, z-R_1) - 4(z-\bar{x}_1^1) \Phi_1^*(z-R_1, z-R_1) \\
 & + 2\Phi_2^*(z-R_1, z-R_1) + 2G^*(z-R_1, z-R_1)\} \\
 & + 2\alpha^2 d_1 \{(z-\bar{x}_1^1)[\Phi_0^*(z-R_1, z-\bar{x}_1^1) - \Phi_0^*(z-R_1, z-R_1)] - \Phi_1^*(z-R_1, z-\bar{x}_1^1) \\
 & + 2\Phi_1^*(z-R_1, z-R_1) - [G(R_1 - \bar{x}_1^1) \Phi(z-R_1) + \Phi_1^*(z-\bar{x}_1^1, z-\bar{x}_1^1) \\
 & - \Phi_1^*(R_1 - \bar{x}_1^1, z-\bar{x}_1^1)]\} + 2\alpha^2 d_1 \{(z-\bar{x}_1^1)[\Phi_0^*(z-\bar{x}_2^1, z-\bar{x}_1^1) - \Phi_0^*(z-R_1, z-\bar{x}_1^1)] \\
 & - [\Phi_1^*(z-\bar{x}_2^1, z-\bar{x}_1^1) - \Phi_1^*(z-R_1, z-\bar{x}_1^1)] - [G(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) \Phi(z-\bar{x}_2^1) \\
 & - G(R_1 - \bar{x}_1^1) \Phi(z-R_1) + \Phi_1^*(R_1 - \bar{x}_1^1, z-\bar{x}_1^1) - \Phi_1^*(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1, z-\bar{x}_1^1)]\} \\
 & = \frac{2d_1(z-\bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} [1 + \alpha \Phi(z-R_1) + \alpha^2 \Phi_0^*(z-R_1, z-R_1)] - \alpha c [1 + \alpha \Phi(z-\bar{x}_2^1)] \\
 & - \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} [-2(z-\bar{x}_1^1) G(z-R_1) + \Phi_2(z-R_1)] \\
 & + \frac{4\alpha^2 d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} [-2(z-\bar{x}_1^1) \Phi_1^*(z-R_1, z-R_1) + \Phi_2^*(z-R_1, z-R_1) \\
 & + G_1^*(z-R_1, z-R_1)] + 2\alpha d_1 \{(z-\bar{x}_1^1)[\Phi(z-\bar{x}_2^1) - \Phi(z-R_1)] \\
 & + \alpha (\Phi_0^*(z-\bar{x}_2^1, z-\bar{x}_1^1) - \Phi_0^*(z-R_1, z-R_1))] + G(z-R_1) - G(z-\bar{x}_2^1) \\
 & + \alpha [2\Phi_1^*(z-R_1, z-R_1) - \Phi_1^*(z-\bar{x}_1^1, z-\bar{x}_1^1) \\
 & - \Phi_1^*(z-\bar{x}_2^1, z-\bar{x}_1^1) - G(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) \Phi(z-\bar{x}_2^1) + \Phi_1^*(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1, z-\bar{x}_1^1)]\} \tag{22}
 \end{aligned}$$

また,

$$F_2^{2''}(R_1) = F_2^{1'}(R_1) \leq 0$$

$$\lim_{z \rightarrow \infty} F_2^{2''}(z) > 0, \quad F_2^{2''}(z) > 0 \quad z > R_1$$

が成り立つから、 $H_1'(R_1) > 0, F_1^{1'}(R_1) > 0, F_2^{1'}(R_1) \leq 0$ のもとで $F_2^{2''}(z) = 0$ は唯一の根 $\bar{x}_3^2 (\geq R_1)$ をもつ。

また,

$$\frac{\alpha c}{1+\alpha} < H'_1(R_1) \leq \frac{\alpha[c + 2d_1G(R_1 - \bar{x}_1^1)]}{1+\alpha\Phi(R_1 - \bar{x}_1^1)} < \frac{\alpha c(1+\alpha)}{1+\alpha+\alpha^2} \quad (23)$$

のときは、 $F_2^{1'}(R_1) \leq 0, \dots, F_{N-1}^{1'}(R_1) \leq 0$ および $F_1^{1'}(R_1) \leq 0$ が成立するから、ケース (N) だけを考察すればよい。

ケース (N) : $H'_1(R_1) > 0, F_1^{1'}(R_1) \leq 0, \dots, F_{N-1}^{1'}(R_1) \leq 0$

$$(ii) \quad \frac{\alpha c(1+\alpha)}{1+\alpha+\alpha^2} \leq \frac{\alpha[c + 2d_1G(R_1 - \bar{x}_1^1)]}{1+\alpha\Phi(R_1 - \bar{x}_1^1)}$$

このときは式(18)を満たす $H'_1(R_1)$ は存在しない $\alpha c/(1+\alpha) < H'_1(R_1) \leq \alpha c(1+\alpha)/(1+\alpha+\alpha^2)$ が成立すれば、 $F_2^{1'}(R_1) \leq 0, \dots, F_{N-1}^{1'}(R_1) \leq 0$ となり、式(19)より $F_1^{1'}(R_1) \leq 0$ を得る。

したがってケース (N) だけを考察すればよい。

3.1.4. 次に式(24)を満たす $H'_1(R_1)$ の範囲を求めよう。

$$\frac{\alpha c(1+\alpha)}{1+\alpha+\alpha^2} < H'_1(R_1) \leq \frac{\alpha c(1+\alpha+\alpha^2)}{1+\alpha+\alpha^2+\alpha^3}, F_2^{1'}(R_1) > 0 \quad (24)$$

$$\Leftrightarrow -\frac{\alpha^3 c}{1+\alpha+\alpha^2} < H'_1(R_1) - \alpha c \leq \frac{-\alpha^4 c}{1+\alpha+\alpha^2+\alpha^3}, F_2^{1'}(R_1) > 0$$

このとき、式(10)より

$$F_2^{1'}(R_1) \geq 0$$

\Leftrightarrow

$$\begin{aligned} H'_1(R_1) &\geq \alpha c + \alpha \{2d_1G(R_1 - \bar{x}_1^1) + [2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c]\Phi(R_1 - \bar{x}_2^1) \\ &\quad - 2\alpha d_1\Phi^*(R_1 - \bar{x}_2^1, R_1 - \bar{x}_1^1)\} / [1 + \alpha\Phi(R_1 - \bar{x}_2^1)] \end{aligned} \quad (25)$$

ここで

$$\begin{aligned} K &= \alpha \{2d_1G(R_1 - \bar{x}_2^1) + [2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c]\Phi(R_1 - \bar{x}_2^1) - 2\alpha d_1\Phi^*(R_1 - \bar{x}_2^1, R_1 - \bar{x}_1^1)\} / \\ &\quad [1 + \alpha\Phi(R_1 - \bar{x}_2^1)] \end{aligned}$$

とおく

$K, -\alpha^3 c / (1 + \alpha + \alpha^2)$ および $-\alpha^4 c / (1 + \alpha + \alpha^2 + \alpha^3)$ の大小関係によって次の 2 つの場合に分けて検討する。

$$(i) \quad K < -\frac{\alpha^3 c}{1 + \alpha + \alpha^2}$$

このとき

$$-\frac{\alpha^3 c}{1+\alpha+\alpha^2} < H'_1(R_1) - \alpha c \leq -\frac{\alpha^4 c}{1+\alpha+\alpha^2+\alpha^3} \quad (26)$$

で $F_2^{1'}(R_1) > 0$ となる。よって

ケース (N-2) : $H'_1(R_1) > 0, F_1^{1'}(R_1) > 0, F_2^{1'}(R_1) > 0, F_3^{1'}(R_1) \leq 0, \dots, F_{N-1}^{1'}(R_1) \leq 0$ を考察すればよい。

$$(ii) \quad -\frac{\alpha^3 c}{1+\alpha+\alpha^2} \leq K < -\frac{\alpha^4 c}{1+\alpha+\alpha^2+\alpha^3}$$

このとき、式(24)の条件は

$$K < H'_1(R_1) - \alpha c \leq -\frac{\alpha^4 c}{1+\alpha+\alpha^2+\alpha^3} \quad (27)$$

となり、このとき、ケース (N-2) を考察すればよい

$$-\frac{\alpha^3 c}{1+\alpha+\alpha^2} < H'_1(R_1) - \alpha c \leq K$$

のときは、 $H'_1(R_1) > 0, F_2^{1'}(R_1) \leq 0, \dots, F_{N-1}^{1'}(R_1) \leq 0$ は明らかとなるが、 $F_1^{1'}(R_1)$ の正負は不明である。

$$(iii) \quad -\frac{\alpha^4 c}{1+\alpha+\alpha^2+\alpha^3} < K$$

このときは、 $-\alpha^3 c / (1+\alpha+\alpha^2) < H'_1(R_1) - \alpha c \leq -\alpha^4 c / (1+\alpha+\alpha^2+\alpha^3)$ かつ $F_2^{1'}(R_1) > 0$ となる $H'_1(R_1) - \alpha c$ の範囲は存在しない。この場合、 $H'_1(R_1) > 0, F_m^1(R_1) \leq 0 (m \geq 2)$ となるが、 $F_1^{1'}(R_1)$ の正負は不明である。以下、 $F_m^{1'}(R_1) > 0 (m \geq 3)$ が成立する $H'_1(R_1)$ の範囲を求め、同様な解析ができるが、 $F_m^{1'}(R_1) > 0 (m \geq 3)$ が成立する $H'_1(R_1)$ の範囲は複雑となる。

3.2 分布関数の特定化

需要分布を特定化し、具体例について詳細に解析しよう。

3.2.1 一様分布

$[0, a]$ 区間の一様分布を、

$$\phi(b) = \begin{cases} \frac{1}{a}, & 0 \leq b \leq a \\ 0, & \text{その他} \end{cases} \quad \Phi(b) = \begin{cases} 1, & a \leq b \\ \frac{b}{a}, & 0 \leq b \leq a \\ 0 & b < 0 \end{cases}$$

とする。

具体例 1 の場合

z と a の大小関係により場合にわけて考察する。

$$\textcircled{1} \quad 0 < z - \bar{x}_1^1 \leq a \quad (\Leftrightarrow \bar{x}_1^1 < z \leq a + \bar{x}_1^1)$$

このとき, $\Phi(z - \bar{x}_1^1) = (z - \bar{x}_1^1)/a$, $G(z - \bar{x}_1^1) = (z - \bar{x}_1^1)^2/(2a)$ となり, これらを式(8)に代入すれば,

$$F_1^{1'}(z) = 2d_1(z - \bar{x}_1^1) \left[1 + \frac{\alpha(z - \bar{x}_1^1)}{2a} \right] - \alpha c = 0$$

より, $z - \bar{x}_1^1 > 0$ を考慮して,

$$\bar{x}_2^1 = \bar{x}_1^1 - \frac{a}{\alpha} + \frac{a}{\alpha} \sqrt{\left(1 + \frac{\alpha^2 c}{ad_1} \right)} \quad (28)$$

明らかに $\bar{x}_2^1 > \bar{x}_1^1$, また, $z - \bar{x}_1^1 \leq a$ でなければならぬから, $-a/d + a\sqrt{1 + \alpha^2 c/(ad_1)}/\alpha \leq a$ より

$$a \geq \frac{\alpha c}{\alpha_1(\alpha+2)} \quad (29)$$

$$\textcircled{2} \quad 0 < a < z - \bar{x}_1^1$$

このとき, $\Phi(z - \bar{x}_1^1) = 1$, $G(z - \bar{x}_1^1) = a/2$ となるから, これらを式(8)に代入して,

$$F_1^{1'}(z) = 2d_1(z - \bar{x}_1^1)(1 + \alpha) - \alpha(d_1a + c) = 0$$

より

$$\bar{x}_2^1 = \bar{x}_1^1 + \frac{\alpha(d_1a + c)}{2d_1(1 + \alpha)} \quad (30)$$

条件②より

$$0 < a < \frac{\alpha c}{d_1(\alpha+2)} \quad (31)$$

$F_2^{1'}(z) = 0$ の計算は複雑となる。

$$\textcircled{1} \quad z - \bar{x}_2^1 < z - \bar{x}_1^1 < a$$

このとき, $\Phi(z - \bar{x}_2^1) = (z - \bar{x}_2^1)/a$, $\Phi(z - \bar{x}_1^1 - b) = (z - \bar{x}_1^1 - b)/a$, $G(z - \bar{x}_2^1) = (z - \bar{x}_2^1)^2/(2a)$ となるから, これらを式(10)に代入して,

$$\begin{aligned} F_2^{1'}(z) &= [2d_1(z - \bar{x}_1^1) - \alpha c] \left[1 + \frac{\alpha(z - \bar{x}_2^1)}{a} \right] - \frac{\alpha d_1(z - \bar{x}_2^1)^2}{a} + \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} [(z - \bar{x}_1^1)^3 - (\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)^3] \\ &= \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} z_*^3 + \frac{\alpha d_1}{a} \left[1 + \frac{\alpha}{a} (\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) \right] z_*^2 + 2d_1 z_* + 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c \end{aligned} \quad (32)$$

($\because F_1^{1'}(\bar{x}_2^1) = 0$ より, $2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c + \alpha d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)^2/a = 0$)

ここに

$$z_* = z - \bar{x}_2^1$$

$F_2^1(z) = 0$ は $z > \bar{x}_2^1$ で唯一の正根 \bar{x}_3^1 をもつから、カルダーノの公式を適用すると、

$$\bar{x}_3^1 = \bar{x}_2^1 + u + v - \frac{B}{3A} \quad (33)$$

ここに、

$$\left. \begin{aligned} u &= \sqrt[3]{-q + \sqrt{q^2 + p^3}}, \quad v = \sqrt[3]{-q - \sqrt{q^2 + p^3}} \\ 2q &= \frac{2B^3}{27A^3} - \frac{BC}{3A^2} + \frac{E}{A}, \quad 3p = \frac{3AC - B^2}{3A^2} \\ A &= \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2}, \quad B = \left[\frac{\alpha d_1}{a} + \frac{\alpha^2 d_1}{a^2} (\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) \right], \quad C = 2d_1, \quad E = 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c \end{aligned} \right\} \quad (34)$$

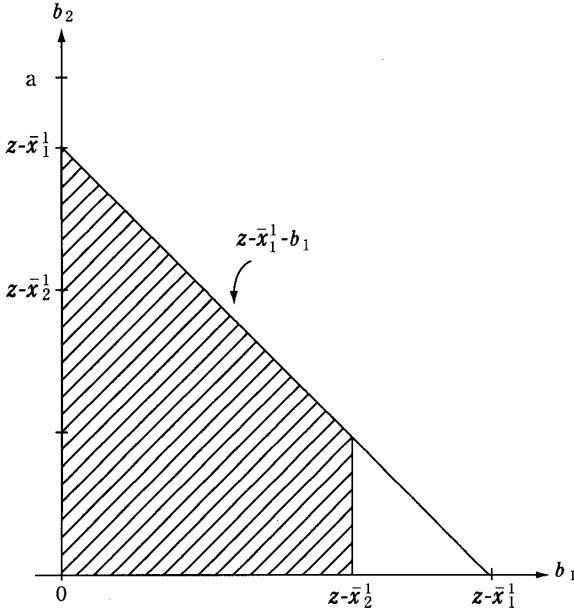
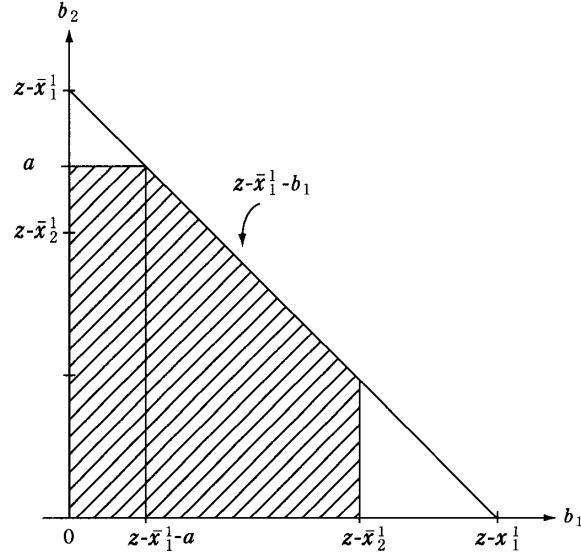
さらに、 \bar{x}_3^1 は $\bar{x}_3^1 - \bar{x}_1^1 < a$ を満たさなければならない。

注 1 式(32)=0 は $Az_*^3 + Bz_*^2 + Cz_* + E = 0$ と表わされ、両辺を A で割ると、 $z_*^3 + (B/A)z_*^2 + (C/A)z_* + E/A = 0$ となり、 $z_* = y - B/(3A)$ とおくと、 $y^3 + \{(3AC - B^2)/(3A^2)\}y + \{(2B^3)/(27A^3) - (BC)/(3A^2) + E/A\} = y^3 + 3py + 2q = 0$ となり、この方程式の解が $y = u + v$ で与えられ、 $z_* = u + v - B/(3A)$ となり、 $\bar{x}_3^1 = \bar{x}_2^1 + u + v - B/(3A)$ となる。この解は判別式 $D = \sqrt{q^2 + p^3} > 0$ の場合の実根である。 $D < 0$ のときは、 $y^3 + 3py + 2q = 0$ は 3 実根 y_1, y_2, y_3 をもつので、 $\gamma = \pm\sqrt{1/p}$ とおき、(γ の符号は q の符号と同じとする)、 $y_1 = 2\gamma \cos(\varphi/3)$, $y_2 = 2\gamma \cos(2\pi/3 - \varphi/3)$, $y_3 = 2\gamma \cos(2\pi/3 + \varphi/3)$ として、 y_1, y_2, y_3 を求め最大の $y_i (i=1, 2, 3)$ を y とすればよい。ただし、 $\cos \varphi = q/\gamma^3$ 。 $D = 0$ の場合にも適用できるが、重根の場合が生じる。一般論より z_* ($> \bar{x}_1^1$) が唯一の根であることが保証されているので、 $D > 0$ の場合はカルダーノの公式を利用し、 $D \leq 0$ の場合は注 1 の方法を利用すればよい。以下の議論では 3 次方程式の解については、カルダーノの公式を利用する場合しか取扱わない。

$$\textcircled{2} \quad z - \bar{x}_2^1 < a \leq z - \bar{x}_1^1$$

$b > a$ のとき、 $\phi(b) = 0$ であるから式(9)の 2 重積分を計算するとき、 b_1 の値によって $z - \bar{x}_1^1 - b_1 > a$ となるから、 b_2 の積分範囲が変わる、即ち $b_2 \in (0, z - \bar{x}_1^1 - b_1)$ とはならないので、公式(10)が適用できない。(公式(10)は積分範囲が変わらないという仮定で求めた)

$b > a$ のとき、 $\phi(b) = 0$ に注意すれば (図3.2参照)


 図 3.1 $a > z - \bar{x}_1^1$

 図 3.2 $z - \bar{x}_2^1 < a \leq z - \bar{x}_1^1$

$$\begin{aligned}
 & \int_0^{z-\bar{x}_2^1} \left(\int_0^{z-\bar{x}_1^1-b_1} (z - \bar{x}_1^1 - b_1 - b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
 &= \frac{1}{a^2} \int_0^{z-\bar{x}_1^1-a} \left(\int_0^a (z - \bar{x}_1^1 - b_1 - b_2) db_2 \right) db_1 + \frac{1}{a^2} \int_{z-\bar{x}_1^1-a}^{z-\bar{x}_2^1} \left(\int_0^{z-\bar{x}_1^1-b_1} (z - \bar{x}_1^1 - b_1 - b_2) db_2 \right) db_1 \\
 &= \frac{1}{a^2} \left\{ \frac{a(z - \bar{x}_1^1 - a)(z - \bar{x}_1^1)}{2} + \frac{a^3 - (\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)^3}{6} \right\}
 \end{aligned}$$

となるから、式(9)より

$$\begin{aligned}
 F_2^{1'}(z) &= [2d_1(z - \bar{x}_1^1) - \alpha c] \left[1 + \frac{\alpha(z - \bar{x}_2^1)}{a} \right] - \frac{\alpha d_1(z - \bar{x}_2^1)^2}{a} \\
 &\quad + \frac{\alpha^2 d_1}{a^2} \left\{ a(z - \bar{x}_1^1 - a)(z - \bar{x}_1^1) + \frac{a^3 - (\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)^3}{3} \right\} \\
 &= \frac{\alpha d_1(1 + \alpha)}{a} z_*^2 + 2d_1 z_* + 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c + \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} \delta(z_*)(a + \bar{x}_1^1 - \bar{x}_2^1)^3 \quad (35)
 \end{aligned}$$

($\because a < z - \bar{x}_1^1$ のとき、 $2d_1(1 + \alpha)(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) = \alpha(d_1a + c)$ となることを用いて、 $[2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c] \alpha/a + [2(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - a] \alpha^2 d_1/a = 0$ ($\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - a$) ($\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1$) + [$a_3 - (\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)^3$] / (3a) = ($a + \bar{x}_1^1 - \bar{x}_2^1$)³ / (3a)、また $z - \bar{x}_2^1$ を z_* とおく)

ここに,

$$\delta(z_*) = \begin{cases} 0 & z_* = 0 \\ 1 & z_* \neq 0 \end{cases}$$

である。また,

$F_2^1(\bar{x}_2^1) = 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c < 0$, $F_2^1(R_1) > 0$ および $F_2^{1''}(z) > 0$ より, $F_2^1(z) = 0$ は唯一の正根 \bar{x}_3^1 をもつ ($\bar{x}_2^1 < \bar{x}_3^1 < R_1$)。式(35)より

$$\bar{x}_3^1 = \bar{x}_2^1 + \frac{-B + \sqrt{B^2 - 4AC}}{2A} = x_1 + \frac{\alpha(d_1a + c)}{2d_1(1 + \alpha)} + \frac{-B + \sqrt{B^2 - 4AC}}{2A} \quad (36)$$

ここに,

$$\left. \begin{aligned} A &= \frac{\alpha d_1(1 + \alpha)}{a}, \quad B = 2d_1 \\ C &= 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c + \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} (a + \bar{x}_1^1 - \bar{x}_2^1)^3 < 0 \end{aligned} \right\} \quad (37)$$

$(\because 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c = -\alpha d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^2)^2 < 0, z - \bar{x}_2^1 < a \leq z - \bar{x}_1^1 \text{ より}, a + \bar{x}_1^1 - \bar{x}_2^1 \leq 0)$

さらに, \bar{x}_3^1 は, $\bar{x}_3^1 - \bar{x}_2^1 < a < \bar{x}_3^1 - \bar{x}_1^1$ を満たさなければならない。

③ $0 < a < z - \bar{x}_2^1$

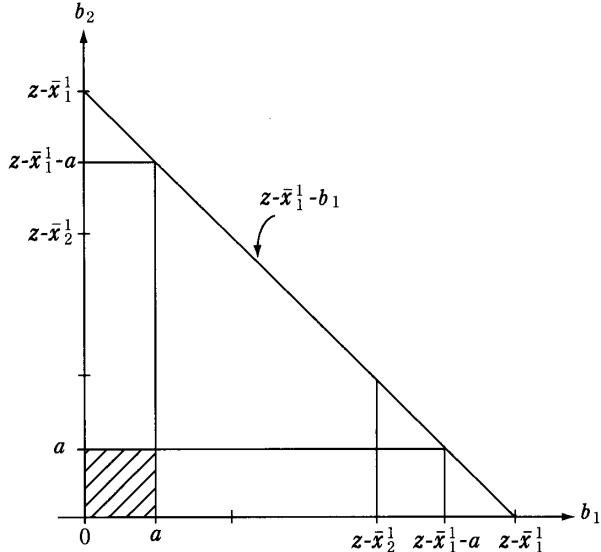


図 3.3 $0 < a < \frac{z - \bar{x}_1^1}{2}$

このとき,

$$\begin{aligned}
 F_2^{1'}(z) &= H_1'(z) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_2^1} F_1^{1'}(z-b)\phi(b)db \\
 &= H_1'(z) - \alpha c + \frac{\alpha}{a} \int_0^a F_1^{1'}(z-b_1)db_1 \\
 &= 2d_1(z-\bar{x}_1^1) - \alpha c + \frac{\alpha}{a} \int_0^a \left\{ 2d_1(z-\bar{x}_1^1-b_1) - \alpha c \right. \\
 &\quad \left. + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_1^1-b_1} 2d_1(z-\bar{x}_1^1-b_1-b_2)\phi(b_2)db_2 \right\} db_1
 \end{aligned} \tag{38}$$

となる。さらに

$$\textcircled{3}-1 \quad 0 < a < \frac{z-\bar{x}_1^1}{2} \quad (\Rightarrow a < z-\bar{x}_1^1-a)$$

ならば、式(38)は

$$\begin{aligned}
 &= 2d_1(z-\bar{x}_1^1) - \alpha c + \frac{\alpha}{a} \int_0^a \left\{ 2d_1(z-\bar{x}_1^1-b_1) - \alpha c \right\} db_1 \\
 &\quad + \frac{\alpha^2}{a} \int_0^a \left\{ \frac{1}{a} \int_0^a 2d_1(z-\bar{x}_1^1-b_1-b_2)db_2 \right\} db_1 \\
 &\quad (\because 0 < b_1 < a のとき, b_2 = z-\bar{x}_1^1-b_1 > a \therefore \phi(b_2) = 0, b_2 > a) \\
 &= [2d_1(z-\bar{x}_1^1) - \alpha c](1+\alpha) - \alpha ad_1(1+2\alpha) + 2\alpha^2 d_1(z-\bar{x}_1^1) \\
 &= 2d_1(1+\alpha+\alpha^2)z_* + 2d_1(\bar{x}_2^1-\bar{x}_1^1)(1+\alpha+\alpha^2) - \alpha[c(1+\alpha)+ad_1(1+2\alpha)]
 \end{aligned}$$

となる。また、

$$\lim_{z \rightarrow \bar{x}_2^1} F_2^{1'}(z) = 2d_1(\bar{x}_2^1-\bar{x}_1^1) - \alpha c < 0, \quad F_2^{1'}(R_1) > 0$$

であるから、 $F_2^{1'}(z)=0$ は唯一の正根 \bar{x}_3^1 をもつ ($\bar{x}_2^1 < \bar{x}_3^1 < R_1$) ここに、

$$\begin{aligned}
 \bar{x}_3^1 &= \bar{x}_1^1 + \frac{\alpha[c(1+\alpha)+ad_1(1+2\alpha)]}{2d_1(1+\alpha+\alpha^2)} \\
 &= \bar{x}_2^1 - \frac{\alpha(ad_1+c)}{2d_1(1+\alpha)} + \frac{\alpha[c(1+\alpha)+ad_1(1+2\alpha)]}{2d_1(1+\alpha+\alpha^2)} \\
 &(\because a < z-\bar{x}_1^1 のとき, \bar{x}_2^1-\bar{x}_1^1 = \alpha(d_1a+c)/\{2d_1(1+\alpha)\})
 \end{aligned} \tag{39}$$

さらに、 \bar{x}_3^1 は、 $0 < a < (\bar{x}_3^1-\bar{x}_1^1)/2$ を満たさなければならない。

$$\textcircled{3}-2 \quad \frac{z - \bar{x}_1^1}{2} \leq a < z - \bar{x}_2^1$$

このとき, $z - \bar{x}_1^1 - a \leq a$ となり, $0 < b_1 < z - \bar{x}_1^1 - a$ ならば $z - \bar{x}_1^1 - b_1 > a$ となるから, 2重積分は

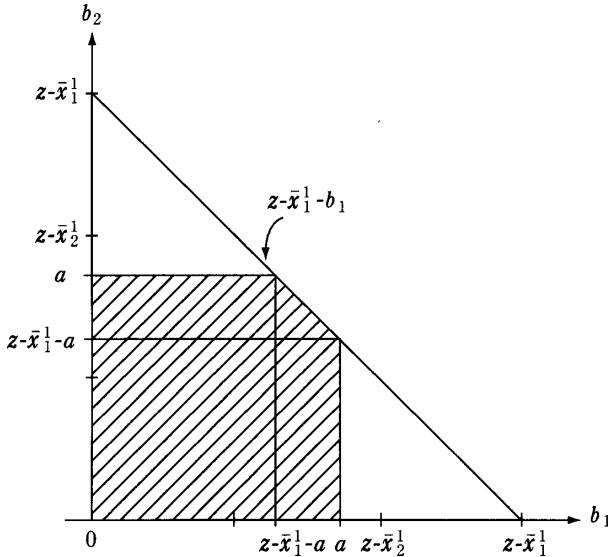


図 3.4 $\frac{z - \bar{x}_1^1}{2} \leq a < z - \bar{x}_2^1$

$$\begin{aligned} & \alpha^2 \int_0^{z - \bar{x}_1^1 - a} \frac{1}{a} \left\{ \frac{1}{a} \int_0^a 2d_1(z - \bar{x}_1^1 - b_1 - b_2) db_2 \right\} db_1 \\ & + \alpha^2 \int_{z - \bar{x}_1^1 - a}^a \frac{1}{a} \left\{ \frac{1}{a} \int_0^{z - \bar{x}_1^1 - b_1} 2d_1(z - \bar{x}_1^1 - b_1 - b_2) db_2 \right\} db_1 \\ & = \frac{\alpha^2}{a} \left\{ (z - \bar{x}_1^1 - a) d_1(z - \bar{x}_1^1) \right\} + \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} \left\{ a^3 - (z - \bar{x}_1^1 - a)^3 \right\} \end{aligned}$$

となるから,

$$\begin{aligned} F_2^{1'}(z) &= \{2d_1(z - \bar{x}_1^1) - \alpha c\}(1 + \alpha) - a\alpha d_1 + \frac{\alpha^2 d_1}{a} (z - \bar{x}_1^1 - a)(z - \bar{x}_1^1) \\ &+ \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} \{a^3 - (z - \bar{x}_1^1 - a)^3\} \\ &= -\frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} (z - \bar{x}_1^1)^3 + \frac{2\alpha^2 d_1}{a} (z - \bar{x}_1^1)^2 + 2d_1(1 + \alpha - \alpha^2)(z - \bar{x}_1^1) \\ &+ \frac{2\alpha^2 a d_1}{3} - \alpha\{c(1 + \alpha) + ad_1\} \end{aligned} \tag{40}$$

$F_2^1(z) = 0$ は、唯一の正根 \bar{x}_3^1 をもつから、カルダノの公式を適用すると、

$$\bar{x}_3^1 = \bar{x}_1^1 + u + v - \frac{B}{3A} = \bar{x}_2^1 - \frac{\alpha(ad_1 + c)}{2d_1(1+\alpha)} + u + v \quad (41)$$

ここで、

$$\left. \begin{aligned} u &= \sqrt[3]{-q + \sqrt{q^2 + p^3}}, \quad v = \sqrt[3]{-q - \sqrt{q^2 + p^3}} \\ 2q &= \frac{2B^3}{27A^3} - \frac{BC}{3A^2} + \frac{E}{A}, \quad 3p = \frac{3AC - B^2}{3A^2} \\ A &= -\frac{\alpha^2 d_1}{3a^2}, \quad B = \frac{2\alpha^2 d_1}{a}, \quad C = 2d_1(1+\alpha-\alpha^2), \quad E = \frac{2\alpha^2 ad_1}{3} - \alpha c(1+\alpha) - \alpha ad_1 \end{aligned} \right\} \quad (42)$$

さらに、 \bar{x}_3^1 は $(\bar{x}_3^1 - \bar{x}_1^1)/2 \leq a < \bar{x}_3^1 - \bar{x}_2^1$ を満たさなければならない。

具体例 2 の場合

k = 2

① $0 < z - \bar{x}_1^1 < a$

このとき、 $\Phi(z - R_1) = (z - R_1)/a$, $G(z - R_1) = (z - R_1)^2/(2a)$, $\Phi(z - \bar{x}_1^1) = (z - \bar{x}_1^1)/a$, $G(z - \bar{x}_1^1) = (z - \bar{x}_1^1)^2/(2a)$, $\Phi_2(z - R_1) = (z - R_1)^3/(3a)$ となり、これらを式(14)代入すれば

$$\begin{aligned} F_1^{2'}(z) &= \frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left[1 + \frac{\alpha(z - R_1)}{a} \right] - \alpha c + \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left[-\frac{(z - \bar{x}_1^1)(z - R_1)^2}{a} + \frac{(z - R_1)^3}{3a} \right] \\ &\quad + 2\alpha d_1 \left\{ (z - \bar{x}_1^1) \left[\frac{z - \bar{x}_1^1}{a} - \frac{(z - R_1)}{a} \right] - \left[\frac{(z - \bar{x}_1^1)^2 - (z - R_1)^2}{2a} \right] \right\} \\ &= \frac{2\alpha d_1}{3a(R_1 - \bar{x}_1^1)} (z - \bar{x}_1^1)^3 + \frac{2d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} (z - \bar{x}_1^1)^2 + \frac{\alpha d_1}{3a} (\bar{x}_1^1 - R_1)^2 - \alpha c \end{aligned} \quad (43)$$

$F_1^{2'}(z) = 0$ は唯一の正根 \bar{x}_2^2 をもつから、カルダーノの公式を適用すると、

$$\bar{x}_2^2 = \bar{x}_1^1 + u + v - \frac{B}{3A} \quad (44)$$

ここに

$$\left. \begin{aligned} u &= \sqrt[3]{-q + \sqrt{q^2 + p^3}}, \quad v = \sqrt[3]{-q - \sqrt{q^2 + p^3}} \\ 2q &= \frac{2B^3}{27A^3} + \frac{E}{A}, \quad 3p = \frac{-B^2}{3A^2} \\ A &= \frac{2\alpha d_1}{3a(R_1 - \bar{x}_1^1)}, \quad B = \frac{2d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1}, \quad E = \frac{\alpha d_1}{3a}(\bar{x}_1^1 - R_1)^2 - \alpha c \end{aligned} \right\} \quad (45)$$

さらに、 \bar{x}_2^2 は $\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1 < a$ を満たさなければならぬ

$$\textcircled{2} \quad 0 < z - R_1 < a \leq z - \bar{x}_1^1$$

このとき、 $\Phi(z - R_1) = (z - R_1)/a$, $G(z - R_1) = (z - R_1)^2/(2a)$, $\Phi(z - \bar{x}_1^1) = 1$, $G(z - \bar{x}_1^1) = a/2$
 $\Phi_2(z - R_1) = (z - R_1)^3/(3a)$ となり、これらを式(14)に代入すれば

$$\begin{aligned} F_1''(z) &= \frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left[1 + \frac{\alpha(z - R_1)}{a} \right] - \alpha c + \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left[-\frac{(z - \bar{x}_1^1)(z - R_1)^2}{a} + \frac{(z - R_1)^3}{3a} \right] \\ &\quad + 2\alpha d_1 \left\{ (z - \bar{x}_1^1) \left(1 - \frac{z - R_1}{a} \right) - \left[\frac{a}{2} - \frac{(z - R_1)^2}{2a} \right] \right\} \\ &= \frac{2\alpha d_1}{3a(R_1 - \bar{x}_1^1)} (z - \bar{x}_1^1)^3 + d_1 \left(\frac{2}{R_1 - \bar{x}_1^1} - \frac{\alpha}{a} \right) (z - \bar{x}_1^1)^2 \\ &\quad + 2\alpha d_1 (z - \bar{x}_1^1) + \alpha d_1 \left[\frac{(\bar{x}_1^1 - R_1)^2}{3a} - a \right] - \alpha c \end{aligned} \quad (46)$$

$F_1'(z) = 0$ は正根 $\bar{x}_2^2 (> \bar{x}_1^1)$ をもつから、 \bar{x}_2^2 はカルダーノの公式を適用して

$$\bar{x}_2^2 = \bar{x}_1^1 + u + v - \frac{B}{3A} \quad (47)$$

ここに、

$$\left. \begin{aligned} u &= \sqrt[3]{-q + \sqrt{q^2 + p^3}}, \quad v = \sqrt[3]{-q - \sqrt{q^2 + p^3}} \\ 2q &= \frac{2B^3}{27A^3} - \frac{BC}{3A^2} + \frac{E}{A}, \quad 3p = \frac{3AC - B^2}{3A^2} \\ A &= \frac{2\alpha d_1}{3a(R_1 - \bar{x}_1^1)}, \quad B = d_1 \left(\frac{2}{R_1 - \bar{x}_1^1} - \frac{\alpha}{a} \right), \quad C = 2\alpha d_1, \quad E = \alpha d_1 \left[\frac{(\bar{x}_1^1 - R_1)^2}{3a} - a \right] - \alpha c \end{aligned} \right\} \quad (48)$$

さらに \bar{x}_2^2 は $\bar{x}_2^2 - R_1 < a < \bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1$ を満たさなければならぬ

③ $0 < a \leq z - R_1$

このとき, $\Phi(z - R_1) = \Phi(z - \bar{x}_1^1) = 1$, $G(z - R_1) = G(z - \bar{x}_1^1) = a/2$, $\Phi_2(z - R_1) = a^2/3$ となり, これらを式(14)に代入すれば,

$$\begin{aligned} F_1^{2'}(z) &= \frac{2d_1(1+\alpha)}{R_1 - \bar{x}_1}(z - \bar{x}_1)^2 - \alpha c + \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left[-a(z - \bar{x}_1^1) + \frac{a^2}{3} \right] \\ &= \frac{2(1+\alpha)d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1}(z - \bar{x}_1^1)^2 - \frac{2a\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1}(z - \bar{x}_1^1) + \frac{2a^2\alpha d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} - \alpha c \end{aligned} \quad (49)$$

$F_1^{2'}(z) = 0$ は唯一の正根 $\bar{x}_2^2 (> \bar{x}_1^1)$ をもつから, \bar{x}_2^2 は

$$\bar{x}_2^2 = \bar{x}_1^1 + \frac{-B + \sqrt{B^2 - AC}}{A} \quad (50)$$

ここに,

$$A = \frac{2(1+\alpha)d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1}, \quad B = \frac{-a\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1}, \quad C = \frac{2a^2\alpha d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} - \alpha c \quad (51)$$

さらに, \bar{x}_2^2 は $a \leq \bar{x}_2^2 - R_1$ を満たさなければならぬ。

k = 3

(i) $(H'_1(R_1) > 0, F_1^1(R_1) \leq 0, F_2^1(R_1) \leq 0)$

① $z - \bar{x}_1^1 < a$

このとき, $\Phi(z - R_1 - b_1) = (z - R_1 - b_1)/a$, $\Phi_2(z - R_1 - b) = (z - R_1 - b)^3/(3a)$, $G(z - R_1 - b) = (z - R_1 - b)^2/(2a)$, $\Phi(z - \bar{x}_1^1 - b_1) = (z - \bar{x}_1^1 - b_1)/a$, $G(z - \bar{x}_1^1 - b_1) = (z - \bar{x}_1^1 - b_1)^2/(2a)$ となるから, これらを式(16)に代入して積分すると,

$$\begin{aligned} F_2^{2'}(z) &= \frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} - \alpha c + \frac{\alpha}{a} \int_0^{z - \bar{x}_2^2} \left\{ \frac{2d_1(z - x_1^1 - b_1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left[1 + \frac{z - R_1 - b_1}{a} \right] - \alpha c \right\} db_1 \\ &\quad + \frac{2\alpha^2 d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a^2} \int_0^{z - \bar{x}_2^2} (z - R_1 - b_1)^2 [-2(z - R_1 - b_1) - 3(R_1 - \bar{x}_1^1)] db_1 \\ &\quad + 2\alpha^2 d_1 \int_0^{z - \bar{x}_2^2} \frac{(R_1 - \bar{x}_1^1)^2}{2a} \cdot \frac{1}{a} db \\ &= \frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} - \alpha c - \frac{\alpha^2 c(z - \bar{x}_2^2)}{a} + \frac{2\alpha d_1}{(R_1 - \bar{x}_1^1)a^2} \left\{ \frac{(z - \bar{x}_1^1)^4}{4} \right. \\ &\quad \left. + \frac{(a + \bar{x}_1^1 - R_1)(z - \bar{x}_1^1)^3}{3} - \frac{(4a + \bar{x}_1^1 + 3\bar{x}_2^2 - 4R_1)(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^3}{12} \right\} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& -\frac{\alpha^2 d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1) a^2} \{(z - R_1)^4 + 2(R_1 - \bar{x}_1^1)(z - R_1)^3 \\
& - (\bar{x}_2^2 - R_1)^3 (-2\bar{x}_1^1 + R_1 + \bar{x}_2^2)\} + \frac{\alpha^2 d_1 (R_1 - \bar{x}_1^1)^2 (z - \bar{x}_2^2)}{a^2} \\
& = \frac{(3-2\alpha)\alpha d_1}{6(R_1 - \bar{x}_1^1) a^2} (z - \bar{x}_1^1)^4 + \frac{2\alpha[a+(1-\alpha)(\bar{x}_1^1 - R_1)]d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1) a^2} (z - \bar{x}_1^1)^3 + \frac{2d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} (z - \bar{x}_1^1)^2 \\
& + \frac{\alpha^2}{a} \left\{ \frac{(R_1 - \bar{x}_1^1)^2 d_1}{3a} - c \right\} (z - \bar{x}_1^1) + \frac{\alpha d_1}{6(R_1 - \bar{x}_1^1) a^2} \left\{ 2\alpha[(R_1 - \bar{x}_1^1)^3 (2\bar{x}_1^1 + R_1 - 3\bar{x}_2^2) \right. \\
& \left. + (\bar{x}_2^2 - R_1)^3 (R_1 + \bar{x}_2^2 - 2\bar{x}_1^1)] - (4a + \bar{x}_1^1 + 3\bar{x}_2^2 - 4R_1)(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^3 \right\} \\
& - \alpha c \left[1 + \frac{\alpha(\bar{x}_1^1 - \bar{x}_2^2)}{a} \right] \tag{52}
\end{aligned}$$

$F_2^{2'}(z) = 0$ は唯一の正根 $\bar{x}_3^2 (> \bar{x}_2^2 > R_1)$ をもつが、 $F_2^{2'}(z) = 0$ は $\beta_{41}z^4 + \beta_{31}z^3 + \beta_{21}z^2 + \beta_{11}z + \beta_{01} = 0$ (β_{ij} は実定数 $\beta_{41} \neq 0$) という一般の 4 次方程式となり、解法は複雑であるため省略する（注 2 参照）

注 2 一般の 4 次方程式 $\beta_4 z^4 + \beta_3 z^3 + \beta_2 z^2 + \beta_1 z + \beta_0 = 0$, β_i ($i = 0, \dots, 4$) は実数, $\beta_4 \neq 0$, において両辺を β_4 で割り, $z = y - \beta_3/(4\beta_4)$ とおくと, $y^4 + py^2 + qy + \gamma = 0$ に移る。ここに,

$$\begin{aligned}
p &= \frac{-3}{2} \left(\frac{\beta_3}{2\beta_4} \right)^2 + \frac{\beta_2}{\beta_4}, \quad q = \left(\frac{\beta_3}{2\beta_4} \right)^3 - \frac{\beta_2\beta_3}{2(\beta_4)^2} + \frac{\beta_1}{\beta_4}, \\
\gamma &= -3 \left(\frac{\beta_3}{4\beta_4} \right)^4 + \frac{\beta_2}{\beta_4} \left(\frac{\beta_3}{4\beta_4} \right)^2 - \frac{\beta_1\beta_3}{4(\beta_4)^2} + \frac{\beta_0}{\beta_4}
\end{aligned}$$

この方程式の解の挙動は、その分解 3 次方程式

$$x^3 + 2px^2 + (p^2 - 4\gamma)x - q^2 = 0$$

の解の挙動に依存して変る。 x_1, x_2, x_3 を分解 3 次方程式的解とすれば、

$$y_1 = \frac{1}{2}(\sqrt{x_1} + \sqrt{x_2} + \sqrt{x_3})$$

$$y_2 = \frac{1}{2}(\sqrt{x_1} - \sqrt{x_2} - \sqrt{x_3})$$

表 3.1

分解 3 次方程式	4 次方程式
すべて正の実根	4 実根
すべて実根で、 そのうち 1 つは 正、2 つが負	2 組の共役複素根
1 つの実根と 2 つの共役複素根	2 実根と、2 つの 共役複素根

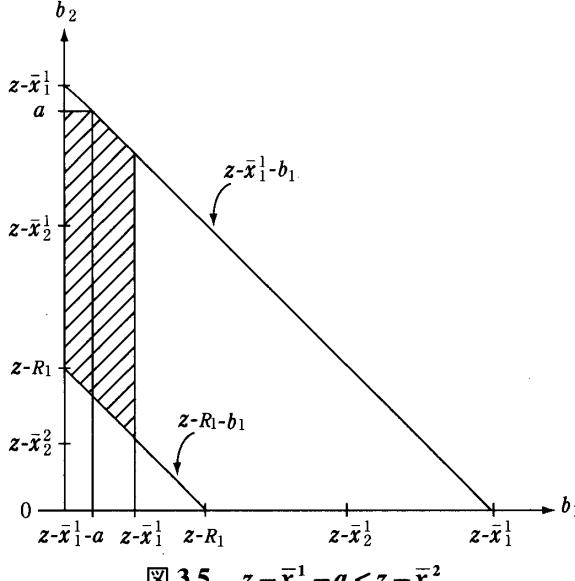
$$y_3 = \frac{1}{2}(-\sqrt{x_1} + \sqrt{x_2} - \sqrt{x_3})$$

$$y_4 = \frac{1}{2}(-\sqrt{x_1} - \sqrt{x_2} + \sqrt{x_3})$$

が方程式 $y^4 + py^2 + qy + \gamma = 0$ の根であり、これより $z = y - \beta_3/(4\beta_4)$ によって、与えられた4次方程式の解が得られ、ここで取扱っているモデルの一般論より実根のうち最大根を z_* とすればよい。

$$\textcircled{2} \quad z - R_1 < a \leq z - \bar{x}_1^1$$

$$\text{i) } z - \bar{x}_1^1 - a < z - \bar{x}_2^2 \text{ の場合} \quad (\Leftrightarrow a > \bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)$$


 図 3.5 $z - \bar{x}_1^1 - a < z - \bar{x}_2^2$

このとき、式(15)の最後の重積分は

$$\begin{aligned} & \alpha^2 \int_0^{z - \bar{x}_2^2} \left(\int_{z - R_1 - b_1}^{z - \bar{x}_1^1 - b_1} H'_1(z - b_1 - b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\ &= \alpha^2 \int_0^{z - \bar{x}_1^1 - a} \left(\int_{z - R_1 - b_1}^a H'_1(z - b_1 - b_2) \frac{1}{a} db_2 \right) \frac{1}{a} db_1 \\ &+ \alpha^2 \int_{z - \bar{x}_1^1 - a}^{z - \bar{x}_2^2} \left(\int_{z - R_1 - b_1}^{z - \bar{x}_1^1 - b_1} H'_1(z - b_1 - b_2) \frac{1}{a} db_2 \right) \frac{1}{a} db_1 \\ &= -\frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} (z - R_1 - a)^3 + \frac{\alpha^2 d_1}{a^2} (\bar{x}_1^1 - R_1)(z - R_1 - a)^2 \end{aligned}$$

$$+ \frac{\alpha^2 d_1 (R_1 - \bar{x}_1^1)^2}{a^2} \left[\frac{2(R_1 - \bar{x}_1^1)}{3} + \bar{x}_1^1 + a - \bar{x}_2^2 \right]$$

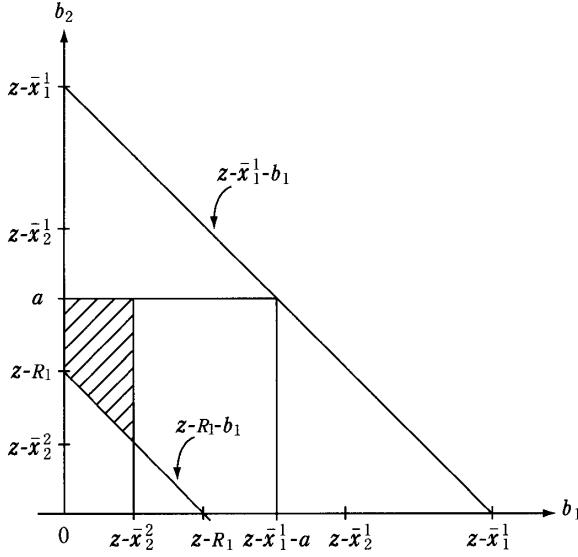
したがって

$$\begin{aligned}
F_2^{2'}(z) &= \frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} - \alpha c + \frac{2d_1\alpha}{(R_1 - \bar{x}_1^1)a} \left\{ \frac{1}{3} [(z - \bar{x}_1^1)^3 - (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^3] - \alpha c(z - \bar{x}_2^2) \right\} \\
&\quad + \frac{\alpha^2 d_1}{6(R_1 - \bar{x}_1^1)a^2} [(z - \bar{x}_1^1)^4 - (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^4] - \frac{2\alpha^2 d_1 (R_1 - \bar{x}_1^1)^2}{3a^2} (z - \bar{x}_2^2) \\
&\quad - \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} (z - R_1 - a)^3 + \frac{\alpha^2 d_1}{a^2} (\bar{x}_1^1 - R_1)(z - R_1 - a)^2 \\
&\quad + \frac{\alpha^2 d_1 (R_1 - \bar{x}_1^1)^2}{a^2} \left[\frac{2(R_1 - \bar{x}_1^1)}{3} + \bar{x}_1^1 + a - \bar{x}_2^2 \right] \\
&= \frac{\alpha^2 d_1}{6(R_1 - \bar{x}_1^1)a^2} (z - \bar{x}_1^1)^4 + \frac{\alpha d_1}{3a} \left[\frac{2}{R_1 - \bar{x}_1^1} - \frac{\alpha}{a} \right] (z - \bar{x}_1^1)^3 \\
&\quad + d_1 \left[\frac{2}{R_1 - \bar{x}_1^1} + \frac{\alpha^2}{a} \right] (z - \bar{x}_1^1)^2 \\
&\quad + \frac{\alpha^2 d_1}{a} \left[-\frac{2c}{R_1 - \bar{x}_1^1} - \frac{2(R_1 - \bar{x}_1^1)^2}{3a} + \frac{(\bar{x}_1^1 - R_1 - a)(\bar{x}_1^1 - R_1 + a)}{a} \right] (z - \bar{x}_1^1) \\
&\quad - \frac{\alpha d_1 (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)}{(R_1 - \bar{x}_1^1)a} \left[-2\alpha c + \frac{2(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^2}{3} + \frac{\alpha(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^3}{6a} \right] - \alpha c \\
&\quad + \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} [(R_1 - \bar{x}_1^1)^2 (\bar{x}_1^1 - \bar{x}_2^2) + a^3]
\end{aligned} \tag{53}$$

$F_2^{2'}(z) = 0$ は唯一の根 $\bar{x}_3^2 (> \bar{x}_2^2 > R_1)$ をもつが、 $F_2^{2'}(z) = 0$ は $\beta_{42}z^4 + \beta_{32}z^3 + \beta_{22}z^2 + \beta_{12}z + \beta_{02} = 0$ (β_{ij} は実定数 $\beta_{42} \neq 0$) という一般の 4 次方程式となり、解法は複雑であるので省略する。
(注 2 参照)。

ii) $z - \bar{x}_1^1 - a \geq z - \bar{x}_2^2 \quad (\Leftrightarrow a \leq \bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)$

このとき、


 図 3.6 $z - \bar{x}_1^1 - a \geq z - \bar{x}_2^2$

$$\begin{aligned}
 & \alpha^2 \int_0^{z-\bar{x}_2^2} \left(\int_{z-R_1-b_1}^{z-\bar{x}_1^1-b_1} H'_1(z-b_1-b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
 &= \frac{\alpha^2}{a^2} \int_0^{z-\bar{x}_2^2} \left(\int_{z-R_1-b_1}^a H'_1(z-b_1-b_2) db_2 \right) db_1 \\
 &= \frac{\alpha^2 d_1}{a^2} \left\{ -\frac{(z-R_1-a)^3}{3} + (\bar{x}_1^1 - R_1)(z-R_1-a)^2 \right. \\
 &\quad \left. - \frac{(a+R_1-\bar{x}_2^2)^2(a+3\bar{x}_1^1-2R_1-\bar{x}_2^2)}{3} \right\}
 \end{aligned}$$

となるから

$$\begin{aligned}
 F_2''(z) &= \frac{2d_1(z-\bar{x}_1^1)^2}{R_1-\bar{x}_1^1} - \alpha c + \frac{2\alpha d_1}{(R_1-\bar{x}_1^1)a} \left\{ \frac{1}{3} [(z-\bar{x}_1^1)^3 - (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^3] - \alpha c(z-\bar{x}_2^2) \right\} \\
 &\quad + \frac{\alpha^2 d_1}{6(R_1-\bar{x}_1^1)a^2} [(z-\bar{x}_1^1)^4 - (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^4] \\
 &\quad - \frac{2\alpha^2 d_1 (R_1-\bar{x}_1^1)^2}{3a^2} (z-\bar{x}_2^2) + \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} \left\{ -(z-R_1-a)^3 + 3(\bar{x}_1^1 - R_1)(z-R_1-a)^2 \right. \\
 &\quad \left. - (a+R_1-\bar{x}_2^2)^2(a+3\bar{x}_1^1-2R_1-\bar{x}_2^2) \right\} \\
 &= \frac{\alpha^2 d_1}{6(R_1-\bar{x}_1^1)a^2} (z-\bar{x}_1^1)^4 + \frac{\alpha d_1}{3a} \left[\frac{2}{R_1-\bar{x}_1^1} - \frac{\alpha}{a} \right] (z-\bar{x}_1^1)^3
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + d_1 \left[\frac{2}{R_1 - \bar{x}_1^1} + \frac{\alpha^2}{a} \right] (z - \bar{x}_1^1)^2 \\
& + \frac{\alpha^2 d_1}{a} \left[-\frac{2c}{R_1 - \bar{x}_1^1} + \frac{2(R_1 - \bar{x}_1^1)^2}{3a} + \frac{(\bar{x}_1^1 - R_1 - a)(\bar{x}_1^1 - R_1 + a)}{a} \right] (z - \bar{x}_1^1) \\
& - \frac{\alpha d_1 (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)}{(R_1 - \bar{x}_1^1)a} \left[2\alpha c + \frac{2(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^2}{3} + \frac{\alpha(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^3}{6a} \right] - \alpha c \\
& + \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} \left[(2(\bar{x}_1^1 - R_1) + a)(\bar{x}_1^1 - R_1 - a)^2 + 2(R_1 - \bar{x}_1^1)^2(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1) \right. \\
& \left. + (2R_1 + \bar{x}_2^2 - 3\bar{x}_1^1 - a)(a + R_1 - \bar{x}_2^2)^2 \right] \tag{54}
\end{aligned}$$

となる。i) と ii) の $F_2^{2'}(z)$ は定数の差が存在するのみである。 $F_2^{2'}(z) = 0$ は唯一の正根 $\bar{x}_3^2 (> \bar{x}_2^2 > R_1)$ をもつが、 $F_2^{2'}(z) = 0$ は $\beta_{43}z^4 + \beta_{33}z^3 + \beta_{23}z^2 + \beta_{13}z + \beta_{03} = 0$ (β_{ij} は実定数 $\beta_{43} \neq 0$) という一般の 4 次方程式となり、解法は複雑であるので省略する（注 2 参照）。

注 3 $z \leq \bar{x}_2^2$ のとき、 $z - R_1 < a \leq z - \bar{x}_1^1 \leq \bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1$ より $a \leq \bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1$ をうる。 $z > \bar{x}_2^2 + R_1 - \bar{x}_1^1$ のとき、 $a > z - R_1 > \bar{x}_2^2 + R_1 - \bar{x}_1^1 - R_1 = \bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1$ 、よって $a > \bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1$ 、 $\bar{x}_2^2 < z \leq \bar{x}_2^2 + R_1 - \bar{x}_1^1$ のときは a と $\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1$ の大小は不明。

$$\textcircled{3} \quad z - \bar{x}_2^2 < a \leq z - R_1$$

$$\text{i}) \quad z - R_1 - a > z - \bar{x}_2^2 \quad (\Leftrightarrow \bar{x}_2^2 - R_1 > a)$$

このとき、

$$\begin{aligned}
& \alpha^2 \int_0^{z-\bar{x}_2^2} \left(\int_0^{z-R_1-b_1} H'_2(z-b_1-b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
& = \frac{\alpha^2}{a^2} \int_0^{z-\bar{x}_2^2} \left(\int_0^a H'_2(z-b_1-b_2) db_2 \right) db_1 \\
& = \frac{\alpha^2 d_1}{6(R_1 - \bar{x}_1^1)a^2} \left\{ 4a(z - \bar{x}_1^1)^3 - 6a^2(z - \bar{x}_1^1)^2 + 4a^3(z - \bar{x}_1^1) \right. \\
& \left. - 4(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^3 a + 6(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^2 a^2 - 4(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)a^3 \right\}
\end{aligned}$$

となり、最終項の重積分は、 $0 < b_1 < z - \bar{x}_2^2$ のとき、 $a < z - R_1 - b_1 < z - \bar{x}_1^1 - b_1$ となるから 0 となる。したがって、

$$\begin{aligned}
 F_2^{2'}(z) = & \frac{2\alpha(\alpha+1)d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a}(z - \bar{x}_1^1)^3 + \frac{d_1(2-\alpha^2)}{R_1 - \bar{x}_1^1}(z - \bar{x}_1^1)^2 + \frac{2\alpha^2 d_1(a^2 - 3c)}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a}(z - \bar{x}_1^1) \\
 & + \frac{\alpha^2 d_1(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a} \left\{ 6c - 2(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^2 + 3a(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1) - 2a^2 \right\} - \alpha c
 \end{aligned} \quad (55)$$

$F_2^{2'}(z) = 0$ は唯一の正根 $\bar{x}_3^2 (> \bar{x}_2^2 > R_1)$ をもつので、カルダーノの公式を適用すると、

$$\bar{x}_3^2 = \bar{x}_1^1 + u + v - \frac{B}{3A} \quad (56)$$

ここに、

$$\left. \begin{aligned}
 u &= \sqrt[3]{-q + \sqrt{q^2 + p^3}}, \quad v = \sqrt[3]{-q - \sqrt{q^2 + p^3}} \\
 2q &= \frac{2B^3}{27A^3} - \frac{BC}{3A^2} + \frac{E}{A}, \quad 3p = \frac{3AC - B^2}{3A^2} \\
 A &= \frac{2\alpha(1+\alpha)d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a}, \quad B = \frac{(2-\alpha^2)d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1}, \quad C = \frac{2\alpha^2(a^2 - 3c)d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a}, \\
 E &= \frac{\alpha^2(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a} \left\{ 6c - 2(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^2 + 3a(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1) - 2a^2 \right\} - \alpha c
 \end{aligned} \right\} \quad (57)$$

$$\text{ii}) \quad z - R_1 - a \leq z - \bar{x}_2^2 \quad (\Leftrightarrow a \geq \bar{x}_2^2 - R_1)$$

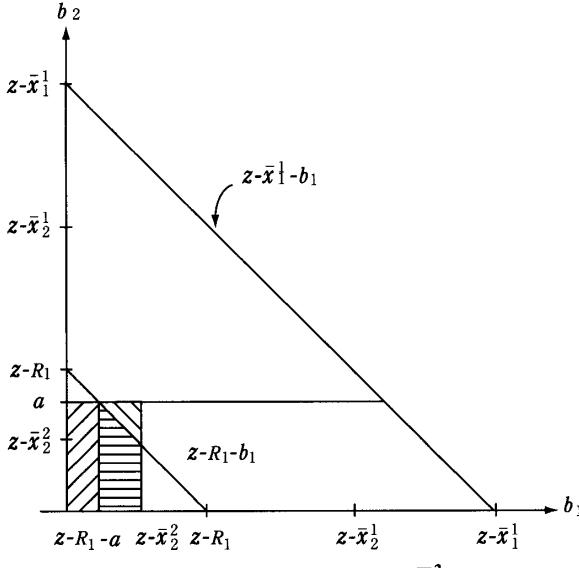


図 3.7 $z - R_1 - a \leq z - \bar{x}_2^2$

このとき、

$$\begin{aligned}
& \alpha^2 \int_0^{z-\bar{x}_2^2} \left(\int_0^{z-R_1-b_1} H'_2(z-b_1-b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
&= \frac{\alpha^2}{a^2} \int_0^{z-R_1-a} \left(\int_0^a H'_2(z-b_1-b_2) db_2 \right) db_1 + \frac{\alpha^2}{a^2} \int_{z-R_1-a}^{z-\bar{x}_2^2} \left(\int_0^{z-R_1-b_1} H'_2(z-b_1-b_2) db_2 \right) db_1 \\
&= \frac{\alpha^2 d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a} \left\{ 2(z - \bar{x}_1^1)^3 - 3a(z - \bar{x}_1^1)^2 + 2a^2(z - \bar{x}_1^1) \right\} \\
&\quad + \frac{\alpha^2 d_1}{6(R_1 - \bar{x}_1^1)a^2} \left\{ (R_1 - \bar{x}_1^1)^4 - 4(R_1 + a - \bar{x}_2^2)(R_1 - \bar{x}_1^1)^3 - a^4 - (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^4 \right\} \\
& \alpha^2 \int_0^{z-\bar{x}_2^2} \left(\int_{z-R_1-b_1}^{z-\bar{x}_1^1-b_1} H'_1(z-b_1-b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
&= \frac{\alpha^2}{a^2} \int_{z-R_1-a}^{z-\bar{x}_2^2} \left(\int_{z-R_1-b}^a H'_1(z-b_1-b_2) db_2 \right) db_1 \\
&= \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} \left\{ (R_1 + a - \bar{x}_1^1) \left[2(R_1 - \bar{x}_1^1)^2 - (R_1 - \bar{x}_1^1)(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1 - a) - (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1 - a)^2 \right] \right\}
\end{aligned}$$

となるから、

$$\begin{aligned}
F_2^{2'}(z) &= \frac{2\alpha(1+\alpha)d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a} (z - \bar{x}_1^1)^3 + \frac{(2-\alpha^2)d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} (z - \bar{x}_1^1)^2 + \frac{2\alpha^2(a^2 - 3c)d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a} (z - \bar{x}_1^1) \\
&\quad + \frac{\alpha^2 d_1}{6(R_1 - \bar{x}_1^1)a^2} \left\{ (R_1 - \bar{x}_1^1)^4 - 4(R_1 + a - \bar{x}_2^2)(R_1 - \bar{x}_1^1)^3 - a^4 - (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^4 \right. \\
&\quad \left. + 12ac(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1) \right\} - \alpha c \\
&\quad + \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} \left\{ (R_1 + a - \bar{x}_2^2) \left[2(R_1 - \bar{x}_1^1)^2 - (R_1 - \bar{x}_1^1)(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1 - a) - (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1 - a)^2 \right] \right\}
\end{aligned} \tag{58}$$

i), ii) における $F_2^{2'}(z)$ の差は定数項の差のみである。

$F_2^{2'}(z) = 0$ は唯一の正根 $\bar{x}_3^2 (> \bar{x}_2^2 > R_1)$ をもつので、カルダーノの公式を適用すると、

$$\bar{x}_3^2 = \bar{x}_1^1 + u + v - \frac{B}{3A} \tag{59}$$

ここに、

$$\left. \begin{aligned}
 u &= \sqrt[3]{-q + \sqrt{q^2 + p^3}}, \quad v = \sqrt[3]{-q - \sqrt{q^2 + p^3}} \\
 2q &= \frac{2B^3}{27A^3} - \frac{BC}{3A^2} + \frac{E}{A}, \quad 3p = \frac{3AC - B^2}{3A^2} \\
 A &= \frac{2\alpha(1+\alpha)d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a}, \quad B = \frac{(2-\alpha^2)d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1}, \quad C = \frac{2\alpha^2(a^2 - 3c)d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a} \\
 E &= \frac{\alpha^2 d_1}{6(R_1 - \bar{x}_1^1)a} \left\{ (R_1 - \bar{x}_1^1)^4 - 4(R_1 + a - \bar{x}_2^2)(R_1 - \bar{x}_1^1)^3 \right. \\
 &\quad \left. - a^4 - (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^4 + 12ac(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1) \right\} - \alpha c \\
 &\quad + \frac{\alpha^2 d_1}{3a^2} \left\{ (R_1 + a - \bar{x}_2^2) \left[2(R_1 - \bar{x}_1^1)^2 - (R_1 - \bar{x}_1^1)(\bar{x}_2 - \bar{x}_1^1 - a) - (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1 - a)^2 \right] \right\}
 \end{aligned} \right\} \quad (60)$$

注4 $z \leq \bar{x}_2^2$ のとき, $a \leq z - R_1$, $\leq \bar{x}_2^2 - R_1$ より $a \leq \bar{x}_2^2 - R_1$ となる。 $z > 2\bar{x}_2^2 - R_1 = \bar{x}_2^2 + (\bar{x}_2^2 - R_1)$ のとき, $a > z - \bar{x}_2^2 > 2\bar{x}_2^2 - R_1 - \bar{x}_2^2 = \bar{x}_2^2 - R_1$ となり, $a > \bar{x}_2^2 - R_1$ をうる。 $\bar{x}_2^2 < z < 2\bar{x}_2^2 - R_1$ のときは, a と $\bar{x}_2^2 - R_1$ の大小関係は不明である。

④ $a \leq z - \bar{x}_2^2$

i) $z - R_1 - a > a \quad (\Leftrightarrow 0 < a < (z - R_1)/2)$

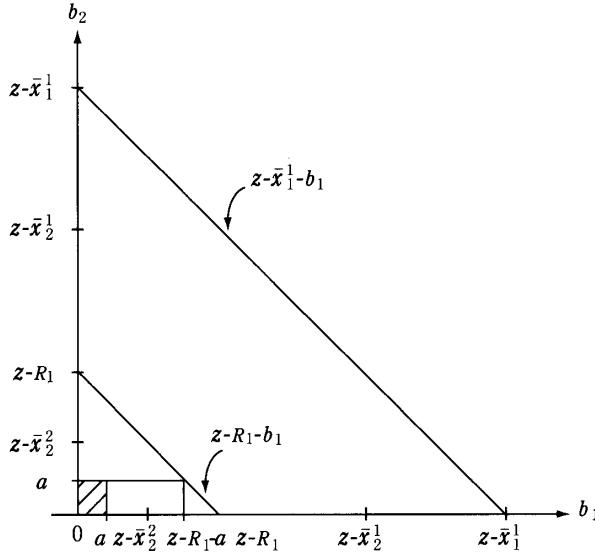


図 3.8 $z - R_1 - a > a$

このとき

$$\begin{aligned}
 & \alpha \int_0^{z-\bar{x}_2^2} (H'_2(z-b_1) - \alpha c) \phi(b_1) db_1 = \frac{\alpha}{a} \int_0^a (H'_2(z-b_1) - \alpha c) db_1 \\
 &= \frac{2\alpha d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} \left\{ 3(z - \bar{x}_1^1)^2 - 3a(z - \bar{x}_1^1) + a^2 \right\} - \alpha^2 c \\
 & \alpha^2 \int_0^{z-\bar{x}_2^2} \left(\int_0^{z-R_1-b_1} H'_2(z-b_1-b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
 &+ \alpha^2 \int_0^{z-\bar{x}_2^2} \left(\int_{z-R_1-b_1}^{z-\bar{x}_1^1-b_1} H'_1(z-b_1-b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
 &= \frac{\alpha^2}{a^2} \int_0^a \left(\int_0^a H'_2(z-b_1-b_2) db_2 \right) db_1 + 0 \\
 &= \frac{\alpha^2 d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} \left\{ 6(z - \bar{x}_1^1)^2 - 12a(z - \bar{x}_1^1) + 7a^2 \right\}
 \end{aligned}$$

となる。したがって

$$\begin{aligned}
 F_2^{2'}(z) &= \frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} - \alpha c + \frac{2\alpha d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} \left\{ 3(z - \bar{x}_1^1)^2 - 3a(z - \bar{x}_1^1) + a^2 \right\} \\
 &- \alpha^2 c + \frac{\alpha^2 d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} \left\{ 6(z - \bar{x}_1^1)^2 - 12a(z - \bar{x}_1^1) + 7a^2 \right\} \\
 &= \frac{2(1+\alpha+\alpha^2)d_1}{R_1 - x_1} (z - \bar{x}_1^1)^2 - \frac{2a\alpha(1+2\alpha)d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} (z - \bar{x}_1^1) \\
 &+ \frac{a^2\alpha(2+7\alpha)d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} - \alpha c(1+\alpha)
 \end{aligned} \tag{61}$$

$F_2^{2'}(z) = 0$ は唯一の正根 \bar{x}_3^2 をもつから、

$$\bar{x}_3^2 = \bar{x}_1^1 + \frac{B + \sqrt{B^2 - AC}}{A} \tag{62}$$

ここに

$$A = \frac{2(1+\alpha+\alpha^2)d_1}{R_1 - x_1}, \quad B = \frac{-a\alpha(1+2\alpha)d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1}, \quad C = \frac{a^2\alpha(2+7\alpha)d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} - \alpha c(1+\alpha) \tag{63}$$

ii) $z - R_1 - a \leq z - \bar{x}_1^1 - a$ ($\Leftrightarrow (z - R_1)/2 \leq a(z - \bar{x}_1^1)/2$)

このとき、式(15)の単積分の値は(i)と同じである。また、

区分的費用関数をもつ動的在庫モデルの最適政策（II）

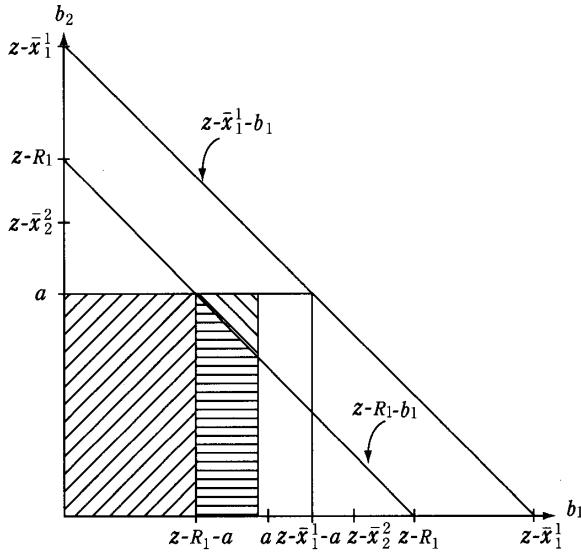


図 3.9 $z - R_1 - a \leq a < z - \bar{x}_1^1 - a$

$$\begin{aligned}
& \alpha^2 \int_0^{z - \bar{x}_2^2} \left(\int_0^{z - R_1 - b_1} H'_2(z - b_1 - b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
&= \frac{\alpha^2}{a^2} \int_0^{z - R_1 - a} \left(\int_0^a H'_2(z - b_1 - b_2) db_2 \right) db_1 + \frac{\alpha^2}{a^2} \int_{z - R_1 - a}^a \left(\int_0^{z - R_1 - b_1} H'_2(z - b_1 - b_2) db_2 \right) db_1 \\
&= \frac{2\alpha^2 d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a^2} \left\{ \frac{1}{4} [(z - \bar{x}_1^1)^4 - 2(z - \bar{x}_1^1 - a)^4] \right. \\
&\quad \left. + (R_1 - \bar{x}_1^1)^3 (z - \bar{x}_1^1) - (R_1 - \bar{x}_1^1)^3 \left[2a + \frac{3}{4}(R_1 - \bar{x}_1^1) \right] \right\} \\
& \alpha^2 \int_0^{z - \bar{x}_2^2} \left(\int_{z - R_1 - b_1}^{z - \bar{x}_1^1 - b_1} H'_1(z - b_1 - b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
&= \frac{\alpha^2}{a^2} \int_{z - R_1 - a}^a \left(\int_{z - R_1 - b_1}^a H'_1(z - b_1 - b_2) db_2 \right) db_1 \\
&= \frac{\alpha^2 d_1}{a^2} \left\{ (R_1 - \bar{x}_1^1)^2 (2a - z + R_1) - \frac{1}{3} [(R_1 - \bar{x}_1^1)^3 - (z - \bar{x}_1^1 - 2a)^3] \right\} \\
&= \frac{\alpha^2 d_1}{a^2} \left\{ \frac{1}{3} (z - \bar{x}_1^1)^3 - 2a(z - \bar{x}_1^1)^2 + [4a^2 - (R_1 - \bar{x}_1^1)^2](z - \bar{x}_1^1) \right. \\
&\quad \left. - \frac{1}{3}[2(R_1 - \bar{x}_1^1)^2(\bar{x}_1^1 - R_1 - 3a) - 8a^3] \right\}
\end{aligned}$$

となるから

$$\begin{aligned}
 F_2^{2'}(z) = & -\frac{\alpha^2 d_1}{6(R_1 - \bar{x}_1^1)a^2} (z - \bar{x}_1^1)^4 + \alpha^2 d_1 \left[\frac{4}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)a} + \frac{1}{3a^2} \right] (z - \bar{x}_1^1)^3 \\
 & + 2d_1 \left[\frac{1+\alpha-\alpha^2}{(R_1 - \bar{x}_1^1)} - \frac{\alpha^2}{a} \right] (z - \bar{x}_1^1)^2 \\
 & + d_1 \left[\frac{2a\alpha(2\alpha-3)}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} - \frac{(R_1 - \bar{x}_1^1)^2 \alpha^2}{3a^2} + 4\alpha^2 \right] (z - \bar{x}_1^1) \\
 & + \alpha^2 d_1 \left[\frac{(R_1 - \bar{x}_1^1)^3}{6a^2} + \frac{2(R_1 - \bar{x}_1^1)^2}{3a} - \frac{a^2}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} + \frac{8a}{3} \right] \\
 & + \frac{2a^2 \alpha d_1}{3(R_1 - \bar{x}_1^1)} - \alpha c(1+\alpha)
 \end{aligned} \tag{64}$$

$F_2^{2'}(z) = 0$ は唯一の正根 $\bar{x}_3^2 (> \bar{x}_2^2 > R_1)$ をもつが $F_2^{2'}(z) = 0$ は、 $\beta_{44}z^4 + \beta_{84}z^3 + \beta_{24}z^2 + \beta_{14}z + \beta_{04} = 0$ (β_{ij} は実定数 $\beta_{44} \neq 0$) という一般の 4 次方程式となり、解法は複雑であるので省略する（注 2 参照）。

iii) $a \geq z - \bar{x}_1^1 - a$ ($\Leftrightarrow a \geq (z - \bar{x}_1^1)/2$)

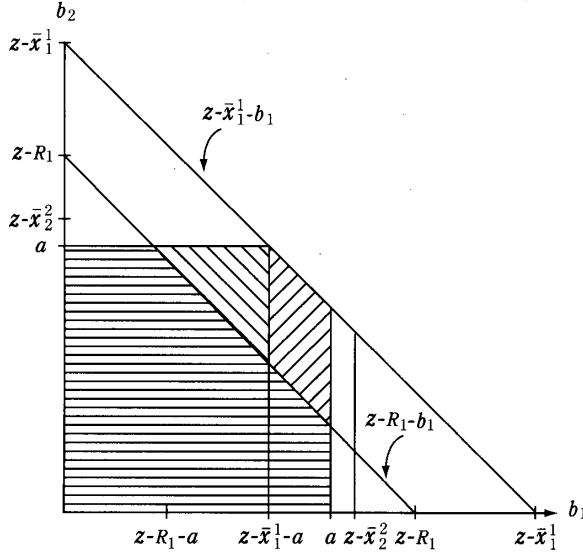


図 3.10 $z - \bar{x}_1^1 - a \leq a < z - \bar{x}_2^2$

このとき、式(15)の単積分、第 1 番目の 2 重積分の項は ii) と同じである。

$$\begin{aligned}
 & \alpha^2 \int_0^{z-\bar{x}_1^2} \left(\int_{z-R_1-b_1}^{-\bar{x}_1^1-b_1} H'_1(z-b_1-b_2) \phi(b_2) db_2 \right) \phi(b_1) db_1 \\
 &= \frac{\alpha^2}{a^2} \int_{z-R_1-a}^{z-\bar{x}_1^1-a} \left(\int_{z-R_1-b_1}^a H'_1(z-b_1-b_2) db_2 \right) db_1 + \frac{\alpha^2}{a^2} \int_{z-\bar{x}_1^1-a}^a \left(\int_{z-R_1-b_1}^{z-\bar{x}_1^1-b_1} H'_1(z-b_1-b_2) db_2 \right) db_1 \\
 &= \frac{2\alpha^2(R_1-\bar{x}_1^1)^3 d_1}{3a^2} - \frac{\alpha^2 d_1 (R_1-\bar{x}_1^1)^2}{a^2} (z-\bar{x}_1^1) + \frac{2\alpha^2 d_1 (R_1-\bar{x}_1^1)^2}{a}
 \end{aligned}$$

となるから

$$\begin{aligned}
 F_2^{2'}(z) &= -\frac{\alpha^2 d_1}{6(R_1-\bar{x}_1^1)} (z-\bar{x}_1^1)^4 + \frac{4\alpha^2 d_1}{3(R_1-\bar{x}_1^1)a} (z-\bar{x}_1^1)^3 + \frac{2(1+\alpha-\alpha^2)d_1}{(R_1-\bar{x}_1^1)} (z-\bar{x}_1^1)^2 \\
 &+ \frac{\alpha d_1}{3} \left\{ \frac{2a(2\alpha-3)}{R_1-\bar{x}_1^1} - \frac{\alpha(R_1-\bar{x}_1^1)^2}{a^2} \right\} (z-\bar{x}_1^1) \\
 &+ \alpha^2 d_1 \left[\frac{(R_1-\bar{x}_1^1)^3}{6a^2} + \frac{2(R_1-\bar{x}_1^1)^2}{3a} - \frac{a^2}{3(R_1-\bar{x}_1^1)} \right] + \frac{2a^2\alpha d_1}{3(R_1-\bar{x}_1^1)} - \alpha c(1+\alpha) \quad (65)
 \end{aligned}$$

$F_2^{2'}(z)=0$ は唯一の正根 $\bar{x}_3^2 (> \bar{x}_2^2 > R_1)$ をもつが $F_2^{2'}(z)=0$ は、 $\beta_{45}z^4 + \beta_{35}z^3 + \beta_{25}z^2 + \beta_{15}z + \beta_{05} = 0$ (β_{ij} は実定数 $\beta_{45} \neq 0$) という一般の 4 次方程式となり、解法は複雑であるので省略する（注 2 参照）。

3.2.2 指数分布

需要量 B の密度関数および分布関数が

$$\phi(b) = \begin{cases} \lambda e^{-\lambda b}, & 0 \leq b \\ 0, & 0 > b \end{cases} \quad \Phi(b) = \begin{cases} 1 - e^{-\lambda b}, & 0 \leq b \\ 0 & 0 > b \end{cases}$$

と表わされる平均 $1/\lambda$ の指数分布に従うものとする

具体例 1 の場合

$k=2$ ($H'(R_1) > 0$, $F_1^1(R_1) > 0$)

このとき

$$\Phi(z-\bar{x}_1^1) = 1 - e^{-\lambda(z-\bar{x}_1^1)}, \quad G(z-\bar{x}_1^1) = -(z-\bar{x}_1^1)e^{-\lambda(z-\bar{x}_1^1)} + \frac{1}{\lambda}(1 - e^{-\lambda(z-\bar{x}_1^1)})$$

を式(8)に代入すると、

$$F_1^1(z) = 2d_1(1+\alpha)(z-\bar{x}_1^1) + \frac{2\alpha d_1}{\lambda} e^{-\lambda(z-\bar{x}_1^1)} - \left\{ \alpha c + \frac{2\alpha d_1}{\lambda} \right\} \quad (66)$$

$$F_1^{1''}(z) = 2d_1 + 2\alpha d_1(1 - e^{-\lambda(z-\bar{x}_1^1)}) > 0$$

$$F_1^{1'}(\bar{x}_1^1) = -\alpha c - \frac{2\alpha d_1}{\lambda} < 0, \quad F_1^{1'}(R_1) > 0$$

よって $F_1^{1'}(z) = 0$ は唯一の正根 \bar{x}_2^1 をもち、 $\bar{x}_1^1 < \bar{x}_2^1 < R_1$ である。

$$k=3 \quad (H_1'(R_1) > 0, \quad F_1^{1'}(R_1) > 0, \quad F_2^{1'}(R_1) > 0)$$

$$\begin{aligned} F_2^{1'}(z) &= H_1^1(z) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_2^2} F_1^{1'}(z-b_1) \lambda e^{-\lambda b_1} db_1 \\ &= 2d_1(z-\bar{x}_1^1) - \alpha c + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_2^1} \left\{ 2d_1(z-\bar{x}_1^1-b_1) - \alpha c \right. \\ &\quad \left. + \alpha \int_0^{z-\bar{x}_1^1-b_1} 2d_1(z-\bar{x}_1^1-b_1-b_2) \lambda e^{-\lambda b_2} db_2 \right\} \lambda e^{-\lambda b_1} db_1 \\ &= 2d_1(z-\bar{x}_1^1) - \alpha c + \alpha \left\{ \left[1 - e^{-\lambda(z-\bar{x}_2^1)} \right] \left[2d_1(1+\alpha)(z-\bar{x}_1^1) - \alpha \left(c + \frac{2d_1}{\lambda} \right) \right] \right. \\ &\quad \left. + 2d_1(1+\alpha) \left[(z-\bar{x}_2^1) e^{-\lambda(z-\bar{x}_2^1)} - \frac{1}{\lambda} (1 - e^{-\lambda(z-\bar{x}_2^1)}) \right] \right. \\ &\quad \left. + 2\alpha d_1(z-\bar{x}_2^1) e^{-\lambda(z-\bar{x}_2^1)} \right\} \\ &= 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha \left[\frac{2d_1(1+\alpha)}{\lambda} + c \right] - \frac{2\alpha^2 d_1}{\lambda} e^{-\lambda(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)} + 2d_1(1+\alpha+\alpha^2)(z-\bar{x}_2^1) \\ &\quad + \frac{2\alpha d_1}{\lambda} \left[1 + \alpha(1 + e^{-\lambda(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)}) \right] e^{-\lambda(z-\bar{x}_2^1)} + 2\alpha^2 d_1 e^{-\lambda(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)} (z-\bar{x}_2^1) e^{-\lambda(z-\bar{x}_2^1)} \quad (67) \end{aligned}$$

$$(\because F_2^{1'}(\bar{x}_2^1) = 2d_1(1+\alpha)(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) + \frac{2\alpha d_1}{\lambda} e^{-\lambda(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)} - \alpha \left(c + \frac{2d_1}{\lambda} \right) = 0 \text{ より})$$

また、

$F_2^{1'}(\bar{x}_2^1) = 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c < 0, \quad F_2^{1'}(R_1) > 0, \quad F_2^{1''}(z) > 0$ より $F_2^{1'}(z) = 0$ は唯一の正根 \bar{x}_3^1 をもち、 $\bar{x}_2^1 < \bar{x}_3^1 < R_1$

\bar{x}_3^1 の値は解析的に求めることができないので、数値的解法を利用する。

具体例 2 の場合

$k = 2$ ($H_1'(R_1) > 0, F_1^{1'}(R_1) \leq 0$)

このとき、

$\Phi(z) = 1 - e^{-\lambda z}, G(z) = -ze^{-\lambda z} + (1 - e^{-\lambda z})/\lambda, \Phi_2(z) = -z^2e^{-\lambda z} - 2ze^{-\lambda z}/\lambda + 2(1 - e^{-\lambda z})/\lambda^2$ となる

から、これらを式(14)に代入し、整理すると、

$$\begin{aligned}
 F_1^{2''}(z) &= \frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left[1 + \alpha(1 - e^{-\lambda(z - \bar{x}_1^1)}) \right] - \alpha c + \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ \frac{2}{\lambda^2} - \frac{2}{\lambda}(z - \bar{x}_1^1) \right. \\
 &\quad \left. + e^{-\lambda(\bar{x}_1^1 - R_1)} \left[(z - \bar{x}_1^1)^2 + \frac{1}{\lambda}(R_1 - \bar{x}_1^1) - \frac{2}{\lambda^2} \right] e^{-\lambda(z - \bar{x}_1^1)} \right\} + \frac{2\alpha d_1}{\lambda} e^{-\lambda(z - \bar{x}_1^1)} \\
 &= \frac{2\alpha d_1 \left[e^{\lambda(\bar{x}_1^1 - R_1)} - 1 \right]}{R_1 - \bar{x}_1^1} (z - \bar{x}_1^1)^2 e^{-\lambda(z - \bar{x}_1^1)} + \frac{2(1 + \alpha)d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} (z - \bar{x}_1^1)^2 \\
 &\quad - \frac{4\alpha d_1}{\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)} (z - \bar{x}_1^1) + \frac{2\alpha d_1}{\lambda} \left\{ 1 + \left[1 - \frac{2}{\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)} \right] e^{-\lambda(\bar{x}_1^1 - R_1)} \right\} e^{-\lambda(z - \bar{x}_1^1)} \\
 &\quad + \frac{4\alpha d_1}{\lambda^2(R_1 - \bar{x}_1^1)} - \alpha c
 \end{aligned} \tag{68}$$

 $k = 3$

(i) $H_1'(R_1) > 0, F_1^{1'}(R_1) \leq 0, F_2^{1'}(R_1) \leq 0$

$\Phi(z), G(z)$ および $\Phi_2(z)$ を式(16)に代入し、積分し、 $z - R_1 = z^*$ とおき整理すると、

$$\begin{aligned}
 &\alpha \int_0^{z - \bar{x}_2^2} \left\{ \frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1 - b_1)^2 [1 + \alpha \Phi(z - R_1 - b_1)]}{R_1 - \bar{x}_1^1} \right\} \phi(b_1) db_1 \\
 &= \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ (1 + \alpha) \left[(z^*)^2 + 2 \left(R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{1}{\lambda} \right) z_* + (R_1 - \bar{x}_1^1)^2 - \frac{2}{\lambda} (R_1 - \bar{x}_1^1) + \frac{2}{\lambda^2} \right. \right. \\
 &\quad \left. - e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_2^2)} \left[(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^2 - \frac{2}{\lambda} (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1) + \frac{2}{\lambda^2} \right] e^{-\lambda z_*} \right] - \frac{\alpha \lambda}{3} \left[z_*^3 + 3(R_1 - \bar{x}_1^1) z_*^2 \right. \\
 &\quad \left. + 3(R_1 - \bar{x}_1^1)^2 z_* + (R_1 - \bar{x}_1^1)^3 - (\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^3 \right] e^{-\lambda z_*} \right\} \\
 &\quad \frac{2\alpha^2 d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \int_0^{z - \bar{x}_2^2} \{ \Phi_2(z - R_1 - b_1) - 2(z - \bar{x}_1^1 - b_1) G(z - R_1 - b_1) \} \phi(b_1) db_1
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \frac{2\alpha^2 d_1}{\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)} \left\{ 2 \left(\frac{1}{\lambda} + \bar{x}_1^1 - R_1 \right) - 2z_* + 2e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_2^2)} \left(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1 - \frac{2}{\lambda} \right) e^{-\lambda z_*} \right\} \\
 &\quad + \frac{2\alpha^2 d_1 \lambda}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ \frac{1}{3} z_*^3 + (R_1 - \bar{x}_1^1) z_*^2 + \frac{2}{\lambda} \left[R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{1}{\lambda} \right] z_* - \frac{1}{3} (\bar{x}_2^2 - R_1)^3 \right. \\
 &\quad \left. - (R_1 - \bar{x}_2^2) \left[(R_1 - \bar{x}_1^1) \left(R_1 - \bar{x}_2^2 - \frac{2}{\lambda} \right) + \frac{2}{\lambda^2} \right] \right\} e^{-\lambda z_*} \\
 &2\alpha^2 d_1 \int_0^{z-\bar{x}_2^2} \left\{ (z - \bar{x}_1^1 - b_1) (\Phi(z - \bar{x}_1^1 - b_1) - \Phi(z - R_1 - b_1)) - (G(z - \bar{x}_1^1 - b_1) \right. \\
 &\quad \left. - G(z - R_1 - b_1)) \right\} \phi(b_1) db_1 \\
 &= 2\alpha^2 \lambda d_1 \left[R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{1}{\lambda} (1 - e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)}) \right] (R_1 - \bar{x}_2^2 + z_*) e^{\lambda z_*}
 \end{aligned}$$

となるから、 $F_2^{2'}(z)$ は

$$\begin{aligned}
 &- \frac{1}{3} (R_1 - \bar{x}_1^1)^3 + \frac{1}{3} [(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1)^3 - (\bar{x}_2^2 - R_1)^3] - (R_1 - \bar{x}_2^2) \left[(R_1 - \bar{x}_1^1) \left(R_1 - \bar{x}_2^2 - \frac{2}{\lambda} \right) + \frac{2}{\lambda^2} \right] \\
 &+ (R_1 - \bar{x}_1^1) \left(R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{1}{\lambda} \right) (R_1 - \bar{x}_2^2) = \frac{(R_1 - \bar{x}_2^2)}{\lambda} \left(R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{2}{\lambda} \right)
 \end{aligned}$$

を用いて、

$$\begin{aligned}
 F_2^{2'}(z) &= \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ \left(1 + \alpha + \frac{1}{\alpha} \right) z_*^2 + 2 \left[\left(1 + \alpha + \frac{1}{\alpha} \right) (R_1 - \bar{x}_1^1) - \frac{1}{\lambda} (1 + 2\alpha) \right] z_*^2 \right. \\
 &\quad \left. + \left(1 + \alpha + \frac{1}{\alpha} \right) (R_1 - \bar{x}_1^1)^2 + \frac{2}{\lambda} (1 + 2\alpha) \left(\frac{1}{\lambda} + \bar{x}_1^1 - R_1 \right) \right\} \\
 &\quad + \frac{2\alpha^2 d_1 \lambda}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ \left[\frac{1}{\lambda} \left(R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{2}{\lambda} \right) + \frac{(R_1 - \bar{x}_1^1)}{\lambda} e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)} \right] z_*^2 \right. \\
 &\quad \left. + \frac{(R_1 - \bar{x}_2^2)}{\lambda} \left(R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{2}{\lambda} \right) + \frac{1}{\lambda} e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_2^2)} \left[- \left(1 + \frac{1}{\alpha} \right) \left(\left(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1 - \frac{1}{\lambda} \right)^2 + \frac{1}{\lambda} \right) \right. \right. \\
 &\quad \left. \left. + \frac{2}{\lambda} \left(\bar{x}_2^2 - \bar{x}_1^1 - \frac{2}{\lambda} \right) - \frac{-c(R_1 - \bar{x}_1^1)}{2d_1} \right] + \frac{1}{\lambda} e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)} (R_1 - \bar{x}_1^1) (R_1 - \bar{x}_2^2) \right\} e^{-\lambda z_*} \\
 &\quad - \alpha c (1 + \alpha) \tag{69}
 \end{aligned}$$

となる。

(ii) $H'_1(R_1) > 0, F_1^{1'}(R_1) > 0, F_2^{1'}(R_1) \leq 0$

このとき, $z - R_1 = z^*$ とおくと式(21)の各項は

$$\begin{aligned}
 H'_2(z) - \alpha c &= \frac{2d_1 z_*^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} + 4d_1 z_* + 2(R_1 - \bar{x}_1^1)d_1 - \alpha c \\
 &= \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ z_*^2 + 2(R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{1}{\lambda})z_* + \left[(R_1 - \bar{x}_1^1)^2 - \frac{2}{\lambda}(R_1 - \bar{x}_1^1) + \frac{2}{\lambda^2} \right] (1 - e^{\lambda z_*}) \right\} \\
 &\quad - \alpha^2 c(1 - e^{-\lambda z_*}) \\
 &\alpha \int_{z-R_1}^{z-\bar{x}_2^1} \left\{ 2d_1(z - \bar{x}_1^1 - b_1) - \alpha c \right\} \lambda e^{-\lambda b_1} db_1 \\
 &= 2\alpha d_1 \left\{ \left(R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{1}{\lambda} \right) - \left(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - \frac{1}{\lambda} \right) e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_2^1)} \right\} e^{-\lambda z_*} - \alpha^2 c(1 - e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_2^1)}) e^{-\lambda z_*} \\
 &\alpha^2 \int_0^{z-R_1} \left(\int_0^{z-R_1-b_1} \frac{2d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} (z - \bar{x}_1^1 - b_1 - b_2)^2 \lambda e^{-\lambda b_2} db_2 \right) \lambda e^{-\lambda b_1} db_1 \\
 &= \frac{2\alpha^2 d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ z_*^2 + 2 \left(R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{2}{\lambda} \right) z_* + \left[(R_1 - \bar{x}_1^1)^2 - \frac{4}{\lambda}(R_1 - \bar{x}_1^1) + \frac{6}{\lambda^2} \right] (1 - e^{-\lambda z_*}) \right. \\
 &\quad \left. - \lambda \left[(R_1 - \bar{x}_1^1)^2 - \frac{2}{\lambda}(R_1 - \bar{x}_1^1) + \frac{2}{\lambda^2} \right] z_* e^{\lambda z_*} \right\} \\
 &\alpha^2 \int_0^{z-R_1} \left(\int_{z-R_1-b_1}^{z-\bar{x}_1^1-b_1} 2d_1(z - \bar{x}_1^1 - b_1 - b_2) \lambda e^{-\lambda b_2} db_2 \right) \lambda e^{-\lambda b_1} db_1 \\
 &= 2\alpha^2 d_1 \left\{ \lambda(R_1 - \bar{x}_1^1) - 1 + e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)} \right\} z_* e^{-\lambda z_*} \\
 &\alpha^2 \int_{z-R_1}^{z-\bar{x}_2^1} \left(\int_0^{z-\bar{x}_1^1-b_1} (z - \bar{x}_1^1 - b_1 - b_2) \lambda e^{-\lambda b_2} db_2 \right) \lambda e^{-\lambda b_1} db_1 \\
 &= 2\alpha^2 d_1 \left\{ R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{2}{\lambda} - (\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - \frac{2}{\lambda}) e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_2^1)} + (R_1 - \bar{x}_2^1) e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)} \right\} e^{-\lambda z_*}
 \end{aligned}$$

となる。したがって上式を用いて式(21)を計算し、整理すると、

$$F_2^{2'}(z) = \left[\frac{2(1+\alpha+\alpha^2)d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \right] z_*^2 - 4 \left[(1+\alpha+\alpha^2) - \frac{\alpha(1+2\alpha)}{\lambda(R_1 - \bar{x}_2^1)} \right] d_1 z_*$$

$$\begin{aligned}
& + 2(R_1 - \bar{x}_1^1)d_1 - \alpha c(1+\alpha) + 2\alpha(1+\alpha)d_1 \left[R_1 - \bar{x}_1^1 - \frac{2}{\lambda} + \frac{2}{\lambda^2(R_1 - \bar{x}_1^1)} \right] \\
& + \frac{4\alpha^2 d_1}{\lambda} \left[\frac{2}{\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)} - 1 \right] \\
& + \left\{ 2\alpha(1+\alpha)d_1 \left[\frac{1}{\lambda} - \frac{2}{\lambda^2(R_1 - \bar{x}_1^1)} - (\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - \frac{1}{\lambda})e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_2^1)} \right] \right. \\
& + 2\alpha^2 d_1 \left[\frac{1}{\lambda} - \frac{4}{\lambda^2(R_1 - \bar{x}_1^1)} + \frac{1}{\lambda} e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_2^1)} + (R_1 - \bar{x}_2^1)e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)} \right] \\
& \left. + \alpha^2 c e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_2^1)} \right\} e^{-\lambda z_*} + 2\alpha^2 d_1 \left\{ -\frac{2}{\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)} + 1 + e^{-\lambda(R_1 - \bar{x}_1^1)} \right\} z_* e^{-\lambda z_*} \quad (70)
\end{aligned}$$

となる。

$F_1^{2'}(z) = 0$ および $F_2^{2'}(z) = 0$ は、具体例 1においては、 $\beta_{11}z + \beta_{01} + \gamma_{01}e^{-\lambda z} = 0$ ($k=2$)、 $\beta_{12}z + \beta_{02} + \gamma_{02}e^{-\lambda z} + \gamma_{12}ze^{-\lambda z} = 0$ ($k=3$)、具体例 2においては、 $\beta_{23}z^2 + \beta_{13}z + \beta_{03} + (\beta_{14}z + \beta_{04})e^{-\lambda z} = 0$ ($k=3$, (i))、 $\beta_{25}z^2 + \beta_{15}z + \beta_{05} + \gamma_{06}e^{-\lambda z} + \gamma_{16}ze^{-\lambda z} = 0$ ($k=3$, (ii))、(β_{ij} および γ_{ij} は実定数) を解くことに帰着する。これは、特殊な場合しかできないので数値解法を利用する。

3.2.3 正規分布

需要量 B の密度関数および分布関数が

$$\phi(b) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-(b-\mu)^2/2\sigma^2}, \quad -\infty < b < \infty, \quad 0 < \sigma < \infty, \quad -\infty < \mu < \infty$$

$$\Phi(b) = \int_{-\infty}^b \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-(x-\mu)^2/2\sigma^2} dx, \quad -\infty < b < \infty, \quad 0 < \sigma < \infty, \quad -\infty < \mu < \infty$$

と表される平均 μ 、分散 σ^2 の正規分布に従うものとする。需要量は非負であるから $\mu >> \sigma$ のときこの近似は使用できる。

具体例 1 の場合

$k=2$ ($H'_1(R_1) > 0, F'_1(R_1) > 0$)

このとき

$$G(z - \bar{x}_1^1) = (z - \bar{x}_1^1)\Phi(z - \bar{x}_1^1) - \int_{-\infty}^{z - \bar{x}_1^1} \Phi(b)db$$

となるから式(8)に代入して、

$$\begin{aligned}
 F_1^{1'}(z) &= 2d_1(z - \bar{x}_1^1) [1 + \alpha\Phi(z - \bar{x}_1^1)] - \alpha c - 2\alpha d_1 G(z - \bar{x}_1) \\
 &= 2d_1(\gamma^* + \mu - \bar{x}_1^1) - \alpha c + 2\alpha d_1 \sigma \int_{-\infty}^{(\gamma^* - \bar{x}_1^1)/\sigma} \Phi^*(b^*) db^*
 \end{aligned} \tag{71}$$

ここに、

$\Phi^*(\frac{b-\mu}{\sigma}) = \Phi(b)$, $\sigma\phi(\sigma b^* + \mu) = \phi^*(b^*)$, $b^* = \frac{b-\mu}{\sigma}$, $\gamma^* = z - \mu$, $\Phi^*(z)$, $\phi^*(z)$ は標準正規分布, 密度関数である。

また、

$F_1^{1'}(\bar{x}_1^1) = -\alpha c < 0$, $F_1^{1'}(R_1) > 0$, $F_1^{1''}(z) = 2d_1 + 2\alpha d_1 \Phi(z - \bar{x}_1^1) > 0$ となるから, $F_1^{1'}(z) = 0$ は唯一の正根 \bar{x}_2^1 をもち, $\bar{x}_1^1 < \bar{x}_2^1 < R_1$ $F_1^{1'}(z) = 0$ より \bar{x}_2^1 を解析的に求めることができないので, 数値解法を利用する。パラメータ d_1, α, c を与え $\gamma^*/\sigma (\equiv m)$ を求め, $\bar{x}_2^1 = \mu + \gamma^* = \mu + m\sigma$ として \bar{x}_2^1 を求める。

k = 3 ($H_1(R_1) > 0$, $F_1^{1'}(R_1) > 0$, $F_2^{1'}(R_1) > 0$)

このとき、

$$\begin{aligned}
 F_2^{1'}(z) &= [2d_1(z - \bar{x}_1^1) - \alpha c] [1 + \alpha\Phi(z - \bar{x}_2^1)] - 2\alpha d_1 G(z - \bar{x}_2^1) \\
 &\quad - \alpha [2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c] \Phi(z - \bar{x}_2^1) + 2\alpha^2 d_1 \Phi^*(z - \bar{x}_2^1, z - \bar{x}_1^1) \\
 &= 2d_1(\gamma^* + \mu - \bar{x}_1^1) - \alpha c - \alpha [2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)] \Phi^*\left(\frac{\gamma^*}{\sigma} - \frac{\bar{x}_2^1}{\sigma}\right) \\
 &\quad + 2\alpha d_1 \sigma \int_{-\infty}^{(\gamma^* - \bar{x}_2^1)/\sigma} \Phi^*(b^*) db^* \\
 &\quad + 2\alpha^2 d_1 \sigma \int_{-\infty}^{(\gamma^* - \bar{x}_2^1)/\sigma} \Phi^*\left(\frac{\gamma^*}{\sigma} - \frac{\bar{x}_1^1 + \mu}{\sigma} - b^*\right) \Phi^*(b^*) db^*
 \end{aligned} \tag{72}$$

また、

$F_2^{1'}(\bar{x}_2^1) = 2d_1(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1) - \alpha c < 0$, $F_2^{1'}(R_1) > 0$, $F_2^{1''}(z) > 0$ より $F_2^{1'}(z) = 0$ は唯一の正根 \bar{x}_3^1 をもち, $\bar{x}_2^1 < \bar{x}_3^1 < R_1$ である。 $F_2^{1'}(z) = 0$ より \bar{x}_3^1 を解析的に求めることができないので, 数値解法を利用し, パラメータ d_1, α, c を与えて $\gamma^*/\sigma (\equiv m)$ を求め, $\bar{x}_3^1 = \mu + \gamma^* = \mu + m\sigma$ として \bar{x}_3^1 を求める。

具体例 2 の場合

k = 2 ($H'_1(R_1) > 0$, $F'^1_1(R_1) \leq 0$)

このとき, $\Phi(z)$, $G(z)$, $\Phi_2(z)$ を式(14)に代入して

$$\begin{aligned}
F'^2_1(z) &= \frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} [1 + \alpha\Phi(z - R_1)] - \alpha c + \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ -2(z - \bar{x}_1^1) \left[(z - R_1)\Phi(z - R_1) \right. \right. \\
&\quad \left. \left. - \int_{-\infty}^{z-R_1} \Phi(b)db \right] + (z - R_1)^2 \Phi(z - R_1) - 2 \int_{-\infty}^{z-R_1} b\Phi(b)db \right\} \\
&\quad + 2\alpha d_1 \left\{ (z - \bar{x}_1^1) [\Phi(z - \bar{x}_1^1) - \Phi(z - R_1)] - \left[(z - \bar{x}_1^1)\Phi(z - \bar{x}_1^1) - \int_{-\infty}^{z-\bar{x}_1^1} \Phi(b)db \right. \right. \\
&\quad \left. \left. - (z - R_1)\Phi(z - R_1) + \int_{-\infty}^{z-R_1} \Phi(b)db \right] \right\} \\
&= \frac{2(\gamma^* + \mu_1 - \bar{x}_1^1)^2 d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} - \alpha c + 2\alpha d_1 \left\{ \frac{2(\gamma^* - \bar{x}_1^1)\sigma}{R_1 - \bar{x}_1^1} \int_{-\infty}^{\frac{(\gamma^*-R_1)}{\sigma}} \Phi^*(b^*)db^* \right. \\
&\quad \left. + \sigma \int_{\frac{(\gamma^*-R_1)}{\sigma}}^{\frac{(\gamma^*-\bar{x}_1^1)}{\sigma}} \Phi^*(b^*)db^* - \frac{2\sigma^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} \int_{-\infty}^{\frac{(\gamma^*-R_1)}{\sigma}} b^*\Phi^*(b^*)db^* \right\} \tag{73}
\end{aligned}$$

$$F'^2_1(R_1) = F'^1_1(R_1) \leq 0 \quad \lim_{z \rightarrow \infty} F'^2_1(z) > 0, \quad F''^2_1(z) > 0 \quad z > R_1$$

となるから, $F'^2_1(z) = 0$ は $z > R_1$ に対して唯一の正根 \bar{x}_2^2 をもち, $\bar{x}_2^2 > R_1$

$F'^2_1(z) = 0$ より \bar{x}_2^2 を解析的に求めることができないので数値解法を利用する。パラメータ d_1, α, c, R_1 を与えて $\gamma^*/\sigma (\equiv m)$ を求め $\bar{x}_2^2 = \mu + \gamma^* = \mu + m\sigma$ として \bar{x}_2^2 を求める。

k = 3 ($H'_1(R_1) > 0$, $F'^1_1(R_1) > 0$, $F'^1_2(R_1) \leq 0$)

このとき,

$$\begin{aligned}
&\frac{2d_1(z - \bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} \{1 + \alpha\Phi(z - R_1) + \alpha^2\Phi_0^*(z - R_1, z - R_1)\} \\
&= \frac{2d_1(\gamma^* + \mu - \bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ 1 + \alpha\Phi^* \left(\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma} \right) \right. \\
&\quad \left. + \alpha^2\sigma \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^*-R_1}{\sigma}} \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - (\mu + R_1)}{\sigma} - b^* \right) \Phi^*(b^*)db^* \right\}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ -2(z - \bar{x}_1^1)G(z - R_1) + \Phi_2(z - R_1) \right\} \\
&= \frac{2\alpha d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ (\gamma^* + \mu - R_1)(-\gamma^* - \mu - R_1 + 2\bar{x}_1^1)\Phi^*\left(\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}\right) \right. \\
&\quad \left. + \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} 2\sigma[\gamma^* - \bar{x}_1^1 - \sigma b^*]\Phi^*(b^*)db^* \right. \\
&\quad \left. - \frac{4\alpha^2 d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ -2(\gamma^* + \mu - \bar{x}_1^1) \left[\int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} (\sigma b^* + \mu)\Phi^*\left(\frac{\gamma^* - \mu - R_1}{\sigma} - b^*\right)\phi^*(b^*)db^* \right] \right. \right. \\
&\quad \left. \left. + \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} (\sigma b^* + u)^2\Phi^*\left(\frac{\gamma^* - \mu - R_1}{\sigma} - b^*\right)\phi^*(b^*)db^* \right. \right. \\
&\quad \left. \left. + \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} (\sigma b^* + \mu)G(\gamma^* - R_1 - \sigma b^*)\phi^*(b^*)db^* \right\} \right. \\
&\quad \left. 2\alpha d_1 \left\{ (z - \bar{x}_1^1) \left[(\Phi(z - \bar{x}_2^1) - \Phi(z - R_1)) + \alpha(\Phi^*(z - \bar{x}_2^1, z - \bar{x}_1^1) - \Phi^*(z - R_1, z - R_1)) \right] \right. \right. \\
&\quad \left. \left. + G(z - R_1) - G(z - \bar{x}_2^1) + \alpha \left[2\Phi_1^*(z - R_1, z - R_1) - \Phi_1^*(z - \bar{x}_1^1, z - \bar{x}_1^1) \right. \right. \right. \\
&\quad \left. \left. \left. - \Phi_1^*(z - \bar{x}_2^1, z - \bar{x}_1^1) - G(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1)\Phi(z - \bar{x}_2^1) + \Phi_1^*(\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1, z - \bar{x}_1^1) \right] \right\} \right. \\
&= 2\alpha d_1 \left\{ (\gamma^* + \mu - \bar{x}_1^1) \left[\int_{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}}^{\frac{\gamma^* - \bar{x}_2^1}{\sigma}} \phi^*(b^*)db^* \right. \right. \\
&\quad \left. \left. + \alpha \left[\int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - \bar{x}_2^1}{\sigma}} \Phi^*\left(\frac{\gamma^* - \mu - \bar{x}_1^1}{\sigma} - b^*\right)\Phi^*(b^*)db^* \right. \right. \right. \\
&\quad \left. \left. \left. - \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} \Phi^*\left(\frac{\gamma^* - \mu - R_1}{\sigma} - b^*\right)\Phi^*(b^*)db^* \right] \right] - \int_{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}}^{\frac{\gamma^* - \bar{x}_2^1}{\sigma}} (\sigma b^* + \mu)\phi^*(b^*)db^* \right. \\
&\quad \left. + \alpha \left[2 \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} (\sigma b^* + u)\Phi^*\left(\frac{\gamma^* - u - R_1}{\sigma} - b^*\right)\phi^*(b^*)db^* \right. \right]
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& - \int_{\frac{\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - u}{\sigma}}^{\frac{\gamma^* - \bar{x}_1^1}{\sigma}} (\sigma b^* + \mu) \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \mu - \bar{x}_1^1}{\sigma} - b^* \right) \phi^*(b^*) db^* \\
& - \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - \bar{x}_2^1}{\sigma}} (\sigma b^* + \mu) \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \mu - \bar{x}_1^1}{\sigma} - b^* \right) \phi^*(b^*) db^* \\
& - \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \bar{x}_2^1}{\sigma} \right) \int_{-\infty}^{\frac{\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - \mu}{\sigma}} (\sigma b^* + \mu) \phi^*(b^*) db^* \Bigg] \Bigg\}
\end{aligned}$$

となるから、式(22)に代入し、整理すると、

$$\begin{aligned}
F_2^{2'}(z) = & \frac{2d_1(\gamma^* + \mu - \bar{x}_1^1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ 1 + \alpha \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma} \right) \right. \\
& + \alpha^2 \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \mu - R_1}{\sigma} - b^* \right) \phi^*(b^*) db^* \Big\} - \alpha c \left\{ 1 + \alpha \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \bar{x}_2^1}{\sigma} \right) \right\} \\
& + 2\alpha d_1 \left\{ \frac{(\gamma^* + \mu - R_1)^2}{R_1 - \bar{x}_1^1} + \gamma^* + 2\mu + \bar{x}_1^1 - 2R_1 \right\} \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma} \right) \\
& + 2\alpha d_1 (\gamma^* + \mu - \bar{x}_1^1) \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \bar{x}_2^1}{\sigma} \right) - 2\alpha^2 d_1 \left\{ \sigma \left[G^* \left(\frac{\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - \mu}{\sigma} \right) \right] \right. \\
& \left. - \mu \left[\frac{1}{\alpha} + \Phi^* \left(\frac{\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - \mu}{\sigma} \right) \right] \right\} \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \bar{x}_2^1}{\sigma} \right) \\
& - \frac{4\alpha d_1 \sigma}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left\{ (\gamma^* - \bar{x}_1^1) \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} \Phi^*(b^*) db^* - \sigma \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} b^* \Phi^*(b^*) db^* \right\} \\
& + 4\alpha^2 \sigma d_1 \left\{ 1 - \frac{2(\gamma^* - \bar{x}_1^1)}{R_1 - \bar{x}_1^1} \right\} \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} b^* \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \mu - R_1}{\sigma} - b^* \right) \phi^*(b^*) db^* \\
& + \frac{4\alpha^2 d_1 \mu}{R_1 - \bar{x}_1^1} \left[-2(\gamma^* - R_1) - (R_1 + \mu - \bar{x}_1^1) \right] \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \mu - R_1}{\sigma} - b^* \right) \\
& \cdot \phi^*(b^*) db^* + 2\alpha^2 d_1 (\gamma^* + \mu - \bar{x}_1^1) \left\{ \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - \bar{x}_2^1}{\sigma}} \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \mu - \bar{x}_1^1}{\sigma} - b^* \right) \Phi^*(b^*) db^* \right\}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & - \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \mu - R_1}{\sigma} - b^* \right) \Phi^*(b^*) db^* \Bigg\} \\
 & + \frac{4\alpha^2 \sigma^2 d_1}{R_1 - \bar{x}_1^1} \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} b^{*2} \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \mu - R_1}{\sigma} - b^* \right) \phi^*(b^*) db^* \\
 & + \frac{4\alpha^2 d_1 \sigma}{R_1 - \bar{x}_1^1} \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} b^* G(\gamma^* - R_1 - \sigma b^*) \phi(b^*) db^* \\
 & + \frac{4\alpha^2 d_1 \mu}{R_1 - \bar{x}_1^1} \int_{-\infty}^{\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma}} G(\gamma^* - R_1 - \sigma b^*) \phi(b^*) db^* \\
 & + 2\alpha d_1 \sigma \left\{ G^* \left(\frac{\gamma^* - R_1}{\sigma} \right) - G^* \left(\frac{\gamma^* - \bar{x}_2^1}{\sigma} \right) \right\} \\
 & - 2\alpha^2 d_1 \sigma \int_{\frac{\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - \mu}{\sigma}}^{\frac{\gamma^* - \bar{x}_1^1}{\sigma}} b^* \Phi \left(\frac{\gamma^* - \mu - \bar{x}_1^1}{\sigma} - b^* \right) \phi^*(b^*) db^* \\
 & - 2\alpha^2 d_1 \mu \int_{\frac{\bar{x}_2^1 - \bar{x}_1^1 - \mu}{\sigma}}^{\frac{\gamma^* - \bar{x}_1^1}{\sigma}} \Phi^* \left(\frac{\gamma^* - \mu - \bar{x}_1^1}{\sigma} - b^* \right) \phi^*(b^*) db^* \tag{74}
 \end{aligned}$$

ここに

$$G^*(z) = \int_{-\infty}^z x \phi^*(x) dx$$

むすび

区分的費用関数をもつ動的在庫モデルにおいては段階数(N)が大きくなると、検討すべき場合の数が飛躍的に増大するので、費用関数、パラメータの間の関係を調べることによって、検討すべき場合の数を減少させることを試みた。

最適政策を求める手順が簡単となるための費用関数とパラメータの間の関係を検討し、具体例によって確認した。特殊な場合を除いて解析解を求めることができないで、数値解法を利用する。多くの具体例について検証することは今後の課題である。

参考文献

- 1) Kabak, I. W.: "Partial Returns in the Single Period Inventory Model," IE News. **19**(2), 1984, pp. 1-3.
- 2) 齋藤三十六, 有薗育生, 大田 宏「返却および追加注文を許す一期間モデルの解法」日本経営工学会誌 **37**(2), 1986, pp. 100-105.
- 3) 児玉正憲, 北原貞輔:「種々の需要形態に関する統一的在庫モデルの研究」経済学研究。 **47**(5-6), 九州大学経済学会, 1983, pp. 49-72.
- 4) 児玉正憲:「種々の需要形態に関する統一的在庫モデルの研究」経済学研究。 **51**(5), 九州大学経済学会, 1986, pp. 35-44.
- 5) 児玉正憲:「返品および追加注文を許す一期間確率的在庫モデル (I)」経済学研究 **55**(6), 九州大学経済学会, 1990, pp. 31-48.
- 6) 児玉正憲:「返品および追加注文を許す一期間確率的在庫モデル (II)」経済学研究 **56**(2), 九州大学経済学会, 1990, pp. 277-293.
- 7) 児玉正憲:「ある非凸期待費用関数の最適政策 (I)」経済学研究, **57**(2), 九州大学経済学会, 1991, pp. 1-26.
- 8) 児玉正憲:「ある確率的システムの最適政策 (I)」経済学研究, **58**(2), 九州大学経済学会, 1992, pp. 35-50.
- 9) 児玉正憲:「ある非凸期待費用関数の最適政策 (II)」経済学研究, **57**(3-4), 九州大学経済学会, 1991, pp. 175-198.
- 10) 児玉正憲:「ある確率的システムの最適政策(II)」経済学研究, **58**(3), 九州大学経済学会, 1993, pp. 17-27.
- 11) 児玉正憲:「Some Probabilistic Inventory Problems with Various Demand Pattern, Journal of Information & Optimization Science, **17**(1), 1996, pp. 17-48.
- 12) 児玉正憲:「区分的費用関数をもつ動的在庫モデル (I)」経済科学研究, 第1巻第1・2合併号, 広島修道大学経済科学会, 1998, pp. 99-122.
- 13) 児玉正憲:「区分的費用関数をもつ動的在庫モデル(II)」経済科学研究, 第2巻第1号, 広島修道大学経済科学会, 1998, pp. 33-60.
- 14) 児玉正憲・坂口通則:「区分的費用関数をもつ動的在庫モデルの最適政策 (I)」経済科学研究, 第2巻第2号, 広島修道大学経済科学会, 1999, pp. 143-150.